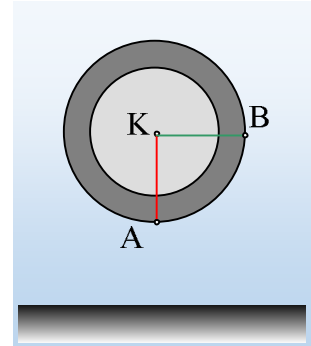


## Ένας τροχός σε οριζόντια βολή

Ένας τροχός ακτίνας  $R=0,8\text{m}$  εκτοξεύεται οριζόντια (προς τα δεξιά στο σχήμα) από ορισμένο ύψος, με το επίπεδό του κατακόρυφο, ενώ στρέφεται με γωνιακή ταχύτητα  $\omega$ . Στην διάρκεια της πτώσης του, το επίπεδό του παραμένει στο ίδιο κατακόρυφο επίπεδο (στο σχήμα, στο επίπεδο της σελίδας), ενώ το κέντρο του  $K$  (και κέντρο μάζας του) έχει σταθερή επιτάχυνση  $g$ . Σε μια στιγμή  $t_1$ , το σημείο  $A$ , στο άκρο μιας κατακόρυφης ακτίνας, έχει κατακόρυφη ταχύτητα μέτρου  $3\text{m/s}$  και κατακόρυφη επιτάχυνση μέτρου  $10\text{m/s}^2$ . Για την στιγμή αυτή  $t_1$ , ζητούνται:

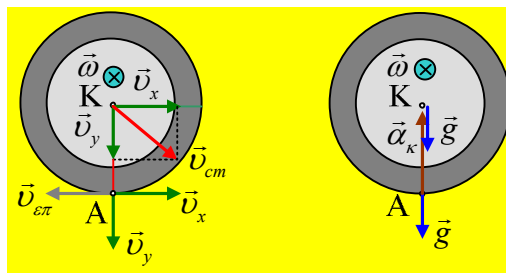


- Η γωνιακή ταχύτητα περιστροφής του τροχού και ο ρυθμός μεταβολής της.
- Η ταχύτητα του κέντρου  $K$  του τροχού.
- Η ταχύτητα και η επιτάχυνση του σημείου  $B$ , στο άκρο μιας οριζόντιας ακτίνας του τροχού.

Δίνεται  $g=10\text{m/s}^2$ .

## Απάντηση:

Θεωρούμε την κίνηση του τροχού σύνθετη. Μια μεταφορική, όπου το κέντρο μάζας  $K$  κινούμενο με σταθερή κατακόρυφη επιτάχυνση  $g$ , διαγράφει την γνωστή μας από την  $B'$  τάξη παραβολική τροχιά και μια στροφική, γύρω από κάθετο στο επίπεδο του τροχού άξονα, ο οποίος διέρχεται από το κέντρο  $K$ .



Αλλά τότε τη στιγμή  $t_1$  το  $K$  θα έχει μια ταχύτητα  $v_{cm}$ , όπως στο πρώτο σχήμα, η οποία μπορεί να αναλυθεί σε δύο συνιστώσες  $v_x$  και  $v_y$ , οριζόντια και κατακόρυφη. Τις ίδιες συνιστώσες ταχύτητας θα έχει και το σημείο  $A$ , λόγω της μεταφορικής κίνησης. Εξάλλου εξαιτίας της κυκλικής κίνησης του  $A$ , η οποία οφείλεται στην στροφική κίνηση του τροχού, θα έχει και μια γραμμική ταχύτητα μέτρου  $v_{επ}=\omega R$ , εφαπτόμενη στον τροχό, συνεπώς οριζόντια. Αφού όμως το σημείο  $A$  έχει κατακόρυφη ταχύτητα  $v_y=3\text{m/s}$ , θα πρέπει η επιτροχια αυτή ταχύτητα να είναι αντίθετη της συνιστώσας  $v_x$ , δηλαδή για τα μέτρα τους θα ισχύει:

$$v_{επ} = v_{γρ} = \omega R = v_x \quad (1)$$

Για να συμβαίνει αυτό, ο τροχός πρέπει να έχει την γωνιακή ταχύτητα που έχει σημειωθεί στο σχήμα (ο τροχός στρέφεται ωρολογιακά).

- Με την ίδια συλλογιστική, το κέντρο μάζας  $K$  έχει κατακόρυφη επιτάχυνση  $g$  και την ίδια επιτάχυνση θα έχει και το σημείο  $A$ , λόγω της μεταφορικής κίνησης, ενώ λόγω της κυκλικής κίνησης θα έχει κατακόρυφη επιτάχυνση με κατεύθυνση προς το κέντρο  $K$  της κυκλικής τροχιάς, μέτρου  $a_k=\omega^2 R$ . Αλλά τότε

(υποχρεωτικά... αλλά γιατί):

$$a_k - g = a_A \rightarrow a_k = g + a_A = 10 \text{ m/s}^2 + 10 \text{ m/s}^2 = 20 \text{ m/s}^2 \rightarrow$$

$$a_k = \omega^2 R \rightarrow \omega = \sqrt{\frac{a_k}{R}} = \sqrt{\frac{20}{0,8}} \text{ rad/s} = 5 \text{ rad/s}$$

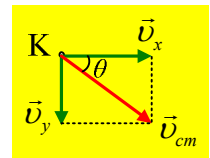
Αν ο τροχός έχει κάποια γωνιακή επιτάχυνση, τότε το σημείο A θα είχε μια επιπρόσθια επιτάχυνση, εφαπτόμενη του τροχού με μέτρο:

$$a_{\epsilon\pi} = \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R$$

Αλλά τότε το σημείο A δεν θα είχε κατακόρυφη επιτάχυνση, όπως μας έχει δοθεί. Η μόνη περίπτωση δηλαδή, να έχει το A κατακόρυφη επιτάχυνση είναι ο τροχός να έχει μηδενική γωνιακή επιτάχυνση οπότε και ο ζητούμενος ρυθμός, θα είναι μηδενικός:  $\frac{d\omega}{dt} = 0$ .

ii) Από την εξίσωση (1) βρίσκουμε:

$$v_x = \omega R = 5 \cdot 0,8 \text{ m/s} = 4 \text{ m/s}$$



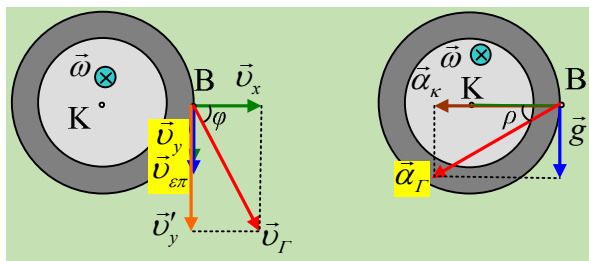
Αλλά τότε, με βάση και το διπλανό σχήμα, για την ταχύτητα  $v_{cm}$  του κέντρου μάζας K, θα έχουμε, μέτρο:

$$v_{cm} = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = \sqrt{4^2 + 3^2} \text{ m/s} = 5 \text{ m/s}$$

Ενώ η κατεύθυνσή της σχηματίζει με την οριζόντια διεύθυνση γωνία  $\theta$ , όπου:

$$\epsilon\phi\theta = \frac{v_y}{v_x} = \frac{3}{4}$$

iii) Εφαρμόζοντας την παραπάνω συλλογιστική και για το σημείο B, θα πάρουμε τα σχήματα ( $v_x$  και  $v_y$  οι δυο συνιστώσες της ταχύτητας του κέντρου μάζας, λόγω μεταφορικής κίνησης και  $v_{\epsilon\pi}$  η επιπρόσθια (γραμμική) ταχύτητα λόγω της κυκλικής κίνησης του B):



Έτσι το σημείο B έχει κατακόρυφη συνιστώσα ταχύτητα:

$$v'_y = v_y + v_{\epsilon\pi} = v_y + \omega R = 3 \text{ m/s} + 5 \cdot 0,8 \text{ m/s} = 7 \text{ m/s}$$

Και τελικά ταχύτητα μέτρον:

$$v_B = \sqrt{v_x^2 + v_y'^2} = \sqrt{4^2 + 7^2} \text{ m/s} = \sqrt{65} \text{ m/s}$$

Με διεύθυνση που σχηματίζει με την οριζόντια συνιστώσα  $v_x$  γωνία  $\varphi$ , όπου:

$$\varepsilon\varphi\varphi = \frac{v_y'}{v_x} = \frac{7}{4}$$

Όσον αφορά τις επιταχύνσεις, το σημείο B, λόγω μεταφορικής κίνησης έχει επιτάχυνση  $g$ , ίση με αυτή του κέντρου K και εξαιτίας της στροφικής κίνησης του τροχού την κεντρομόλο επιτάχυνση  $\alpha_K = 20 \text{ m/s}^2$ , προς το κέντρο, όπως στο δεύτερο από τα παραπάνω σχήματα. Έτσι για το μέτρο της επιτάχυνσής του θα έχουμε:

$$\alpha_B = \sqrt{\alpha_x^2 + \alpha_y^2} = \sqrt{\alpha_K^2 + g^2} = \sqrt{20^2 + 10^2} \text{ m/s}^2 = \sqrt{500} \text{ m/s}^2 = 10\sqrt{5} \text{ m/s}^2$$

Με διεύθυνση που σχηματίζει γωνία  $\rho$  με την ακτίνα, όπου:

$$\varepsilon\varphi\rho = \frac{\alpha_y}{\alpha_x} = \frac{10}{20} = \frac{1}{2}$$

Ένα πρόσθετο:

### **Ερώτημα:**

Αν ο τροχός αυτός προέκυψε από ένα αυτοκίνητο που πλησίαζε σε γκρεμό, τι κίνηση πραγματοποιούσε στον οριζόντιο δρόμο; Κύλιση, ολίσθηση ή σπινάρριζε;

Αλλά και ένα:

### **Σχόλιο:**

Στην πραγματικότητα, κάθε στιγμή η γωνιακή επιτάχυνση του τροχού είναι μηδενική, οπότε ο τροχός στρέφεται με σταθερή γωνιακή ταχύτητα, αφού δεν δέχεται κάποια ροπή η οποία θα του μεταβάλλει την στροφική κίνηση... αλλά αυτό είναι μια άλλη ιστορία, η οποία απαγορεύεται να ειπωθεί!

[dmargaris@gmail.com](mailto:dmargaris@gmail.com)