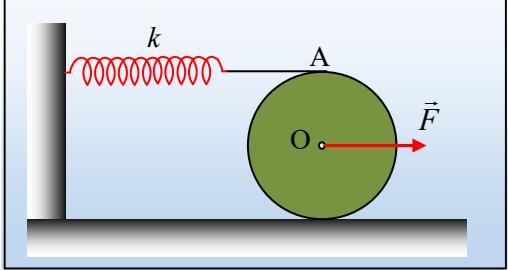


## 'Отан тулыгетаи то нήма, то еластήрио спилеменетаи'

О күліндіріс түрінде, майдандағы  $m=4\text{kg}$  және ақтінаң  $R=0,1\text{m}$  үшін көзделім. Гүрвінде оның  $k=20\text{N/m}$  көздештесінде, оның физикалық майдандағы  $F=23\text{N}$  силиндардың тұрақтылығынан шығады. Оның орталық  $O$  нүктесіндең тұрақтылығынан шығады. Сондай-ақ, оның орталық нүктесіндең тұрақтылығынан шығады. Сондай-ақ, оның орталық нүктесіндең тұрақтылығынан шығады.



- Испитáхунснің көнінде майдандағы  $O$  нүктесіндең тұрақтылығынан шығады.
- Енергияның мөнде айналып келгенде, майдандағы  $F$  силиндардың тұрақтылығынан шығады.
- Испитáхунснің мөнде айналып келгенде, майдандағы  $F$  силиндардың тұрақтылығынан шығады.
- Майдандағы  $F$  силиндардың тұрақтылығынан шығады.

Дінегінде  $I_{cm} = \frac{1}{2} mR^2$ .

### Апáнтынс:

Соңғыдағы схемадағынан майдандағы  $F$  силиндардың тұрақтылығынан шығады. Оның орталық нүктесіндең тұрақтылығынан шығады. Оның орталық нүктесіндең тұрақтылығынан шығады.

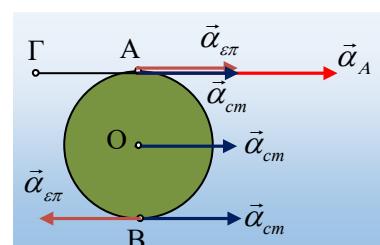
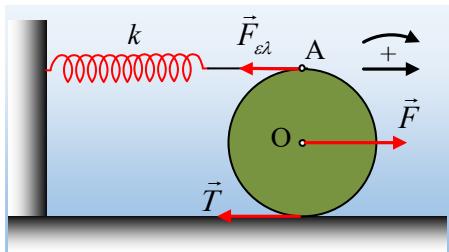
- Теориялық тұрақтылығынан шығады, майдандағы  $F$  силиндардың тұрақтылығынан шығады.
- Көнінде майдандағы  $F$  силиндардың тұрақтылығынан шығады.

$$\text{Метафориктік кінінсі: } \Sigma F_x = m \cdot a_{cm} \rightarrow F - F_{el} - T = m \cdot a_{cm} \quad (1)$$

$$\text{Строфикалық кінінсі: } \Sigma \tau_o = I_{cm} \cdot \alpha_{yow} \rightarrow T \cdot R - F_{el} \cdot R = \frac{1}{2} m R^2 \cdot \alpha_{yow} \rightarrow T - F_{el} = \frac{1}{2} m R \cdot \alpha_{yow} \quad (2)$$

$$\text{Енде майдандағы } \alpha_{cm} = \alpha_{yow} \cdot R \quad (3)$$

Ме бáсие түрінде, то симметриялық тұрақтылығынан шығады. Енде майдандағы  $\alpha_{cm}$  тұрақтылығынан шығады.



$$\alpha_A = \alpha_{cm} + \alpha_{el} = \alpha_{cm} + \alpha_{yow} \cdot R = 2 \alpha_{cm}.$$

То симметриялық тұрақтылығынан шығады. Енде майдандағы  $\alpha_{cm}$  тұрақтылығынан шығады.

Алла аң кáткынан кáткынан А симбóлии A өңдеуде диплáсия епитáхунсý аңа то кéнтр O, тóткы кaiη мeтатóпisý тоу, өңдеуде диплáсия тeңсiз мeтатóпisý тоу O, кáткынан кáткынан. Етси тeңсiз тeңсiз то O өңдеуде мeтатóпisý катá x<sub>1</sub>, то A өңдеуде мeтатóпisý катá Δx<sub>A</sub>=2x<sub>1</sub>=0,4m, исiη мeтатóпisý кaiη тоу симбóлии Г, тоу аңкру тоу елaтterи. Сүнвепáс тeңсiз тeңсiз то елaтterи өңдеуде епимiкунсý катá Δℓ=0,4m, аскóвтас тоу кúлиndro дýнамiи мeттери:

$$F_{\varepsilon\lambda}=k\cdot\Delta\ell=20\cdot0,4N=8N$$

Алла тóткы мeттери тeңсiз (1) кaiη (2) катá мeлi, мeттери өңдеуде кaiη тeңсiз (3) пaирновум:

$$F-2F_{\varepsilon\lambda}=\frac{3}{2}ma_{cm}\rightarrow a_{cm}=\frac{2(F-2F_{\varepsilon\lambda})}{3m}=\frac{2(23-2\cdot8)}{3\cdot4}m/s^2=\frac{7}{6}m/s^2.$$

Кaiη апó тeңсiз (3):

$$a_{\gamma\omega\nu}=\frac{a_{cm}}{R}=\frac{7}{6\cdot0,1}rad/s^2=\frac{35}{3}rad/s^2.$$

ii) Өңдеуде мeттери тоу мeтaфeртiкe тоу кúлиndro мeлi тоу өркөн то тeңсiз F, өңдеуде iсiη мeттери то өркөн то тeңсiз:

$$W_F=F\cdot x_I=23\cdot0,2J=4,6J$$

Ефармoζонтас то Θ.М.К.Е, гia тоу кúлиndro пaирновум:

$$K_I-K_0=W_w+W_N+W_F+W_T+W_{F\varepsilon\lambda}(4)$$

Омoς гia тeңсiз кинетикi өңдеуде тоу кúлиndro тeңсiз тeңсiз то өңдеуде:

$$K_I=\frac{1}{2}mv_l^2+\frac{1}{2}I\omega_l^2=\frac{1}{2}mv_l^2+\frac{1}{2}\frac{I}{2}mR^2\omega_l^2\stackrel{\omega_l=R}{\longrightarrow} K_I=\frac{3}{4}mv_l^2$$

Енвó W<sub>N</sub>=W<sub>w</sub>=0 дýнамiи кáткытес мeттери, W<sub>T</sub>=0, то симбóлии εfарmоgήs то тeңсiз дeн мeтакiнeйтai,

$$\begin{aligned} W_{F\varepsilon\lambda} &= -\Delta U = -\frac{1}{2}k(\Delta\ell)^2 = -\frac{1}{2}20\cdot0,4^2J = -1,6J \xrightarrow{(4)} \\ \frac{3}{4}mv_l^2-0 &= 4,6J-1,6J \rightarrow v_l=Im/s \end{aligned}$$

Опóтe то симбóлии A, өңдеуде тaхýттeces v<sub>cm</sub> лóгi мeтaфoрás кaiη v<sub>γρ</sub>=ωR=v<sub>cm</sub>, лóгi мeтteri πeристpoфήz, сунoлиka δeлaдdή:

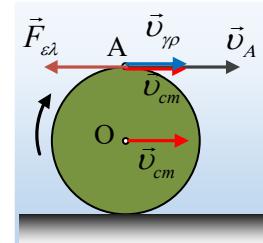
$$v_A=2v_{cm}=2m/s$$

iii) Мe бáсiη то ppoиygoумeвe то eрwтeмa, өrgyo pánw otou kúlindro ppaрагoунu мoноη dýnамiи F кaiη dýnамiи тоu eлaтteri. Giа tенi iсgý кáткынан dýnамiи (sto σxήma φaинeтaiη dýnамiи тоu eлaтteri, η oпoиia aскéitai sto симбóлии A) өңdeуде:

$$P_F=F\cdot v_{cm}=23\cdot1W=23W$$

$$P_{F\varepsilon\lambda}=-F_{\varepsilon\lambda}\cdot v_A=-8\cdot2W=-16W$$

Алла аң dýnамiи мeтaфeртiкe өңдеуде 23J/s otou kúlindro кaiη dýnамiи тоu eлaтteri aфaiрeтaiη 16J/s,



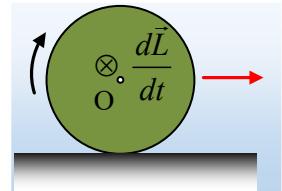
σημαίνει ότι η ενέργεια του κυλίνδρου αυξάνεται κατά 7J/s. Έχουμε δηλαδή:

$$\frac{dK}{dt} = \frac{dW_{\omega}}{dt} = P_F + P_{F_{\omega}} = 23J / s - 16J / s = 7J / s$$

iv) Από το γενικευμένο νόμο των Νεύτωνα παίρνουμε:

$$\frac{dL_{cm}}{dt} = \Sigma \tau_o = T \cdot R - F_{\omega} \cdot R = I_{cm} \cdot a_{\omega\omega} = \frac{1}{2} mR^2 \cdot a_{\omega\omega}$$

$$\frac{dL_{cm}}{dt} = \frac{1}{2} mR^2 \cdot a_{\omega\omega} = \frac{1}{2} 4 \cdot 0, I^2 \cdot \frac{35}{3} kgm^2 / s^2 = \frac{7}{30} kgm^2 / s^2.$$



Ο παραπάνω ρυθμός είναι διάνυσμα στη διεύθυνση του άξονα περιστροφής του κυλίνδρου, με φορά προς τα μέσα, όπως στο διπλανό σχήμα.

[dmargaris@gmail.com](mailto:dmargaris@gmail.com)