
Διαγώνισμα Γ Τάξης Ενιαίου Λυκείου

Κρούσεις - Μηχανική Στερεού Σώματος

Σύνολο Σελίδων: εννέα (9) - Διάρκεια Εξέτασης: 3 ώρες

Κυριακή 10 Σεπτεμβρίου 2023

Όνοματεπώνυμο:

#frontistiri

Θέμα Α

A.1 \rightarrow (β)

A.2 \rightarrow (α)

A.3 \rightarrow (δ)

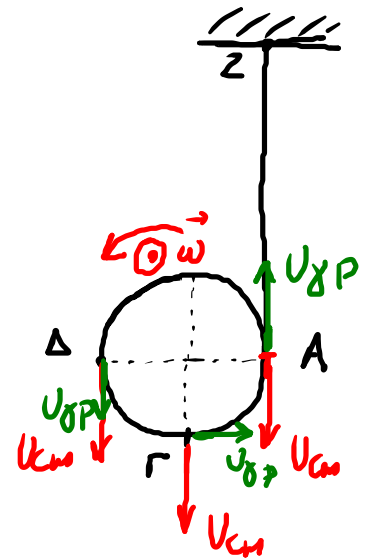
A.4 \rightarrow (δ)

A.5 \rightarrow Λ, Σ, Σ, Σ, Λ

B.1 → (a)

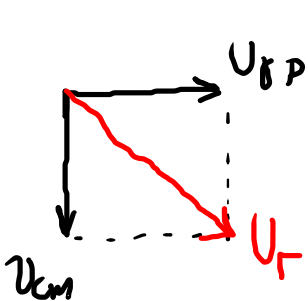
ο δίσκος εκτελεί σύνθετη κίνηση, άρα
για κάθε σημείο $\vec{v} = \vec{v}_{\text{περ}} + \vec{v}_{\text{μεζ}}$

$$v_{\text{περ}} = v_{\gamma P}, \quad v_{\text{μεζ}} = v_{\text{cm}}$$



$$v_A = v_Z = 0 \Rightarrow v_{\text{cm}} - v_{\gamma P} = 0 \Rightarrow v_{\text{cm}} = \omega R \quad (\text{το νήμα είναι βρεπωμένο})$$

$$v_{\Delta} = v_{\text{cm}} + v_{\gamma P} = v_{\text{cm}} + \omega R \Rightarrow \underline{v_{\Delta} = 2 v_{\text{cm}}}$$



$$v_{\Gamma} = \sqrt{v_{\text{cm}}^2 + v_{\gamma P}^2} = \sqrt{v_{\text{cm}}^2 + (\omega R)^2} = \sqrt{v_{\text{cm}}^2 + v_{\text{cm}}^2}$$

$$\Rightarrow \underline{v_{\Gamma} = \sqrt{2} v_{\text{cm}}}$$

$$\text{Άρα } \frac{v_{\Gamma}}{v_{\Delta}} = \frac{\sqrt{2}}{2}$$

B.2 → (β)

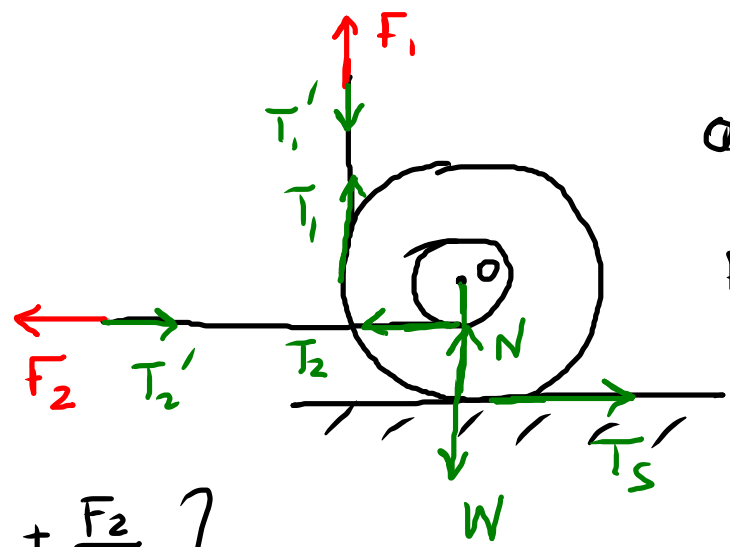
Το βιβείο ισορροπεί

$$\sum \tau_{(o)} = 0 \Rightarrow T_s R - T_1 R - T_2 \frac{R}{2} = 0$$

$$\Rightarrow T_s = T_1 + \frac{T_2}{2} \Rightarrow T_s = F_1 + \frac{F_2}{2}$$

$$\sum F_x = 0 \Rightarrow T_s = T_2 \Rightarrow T_s = F_2$$

$$\sum F_y = 0 \Rightarrow T_1 + N = W \Rightarrow N = W - F_1 = W - \frac{W}{4} \Rightarrow \underline{N = \frac{3W}{4}}$$



Ο βιβείο
 ισορροπεί
 $F_1 = T_1 = T_1'$
 $F_2 = T_2 = T_2'$

$$F_2 = F_1 + \frac{F_2}{2} \Rightarrow \underline{F_1 = \frac{F_2}{2}}$$

πρέπει για να μην ολισθαίνει

$$T_s \leq T_{s(max)} \Rightarrow T_s \leq \mu_s N \Rightarrow 2 F_1 \leq \mu_s N \Rightarrow 2 \frac{W}{4} \leq \mu_s \frac{3W}{4}$$

$$\Rightarrow \mu_s \geq \frac{2}{3} \text{ οπιακή } \underline{\mu_s = \frac{2}{3}}$$

B.3 \rightarrow (B)

Από την Α.Δ.Ο.

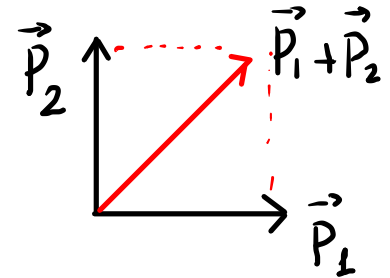
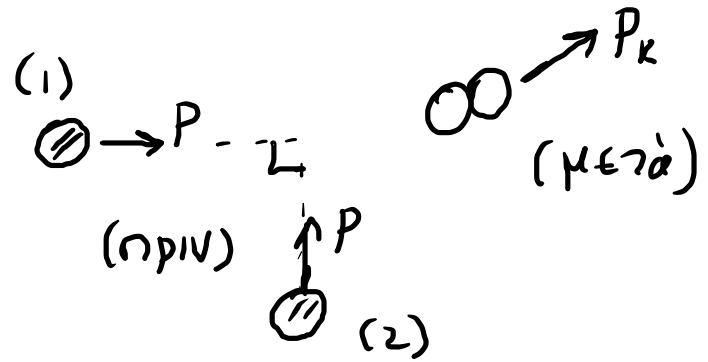
$$\vec{P}_{\text{πριV}} = \vec{P}_{\text{μετV}} \Rightarrow \vec{P}_1 + \vec{P}_2 = \vec{P}_k$$

$$\Rightarrow \sqrt{P^2 + P^2} = P_k \Rightarrow \underline{P_k = P\sqrt{2}}$$

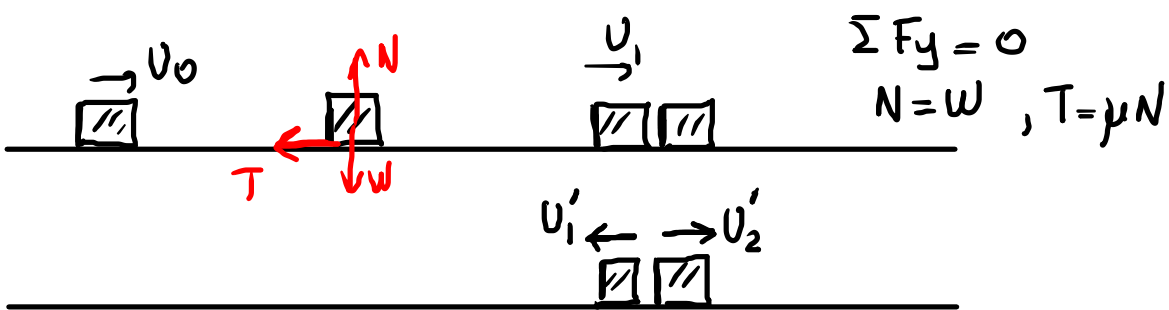
$$K_{\text{πριV}} = K_1 + K_2 = \frac{P^2}{2m} + \frac{P^2}{2m} \Rightarrow K_{\text{πριV}} = 2 \frac{P^2}{2m}$$

$$K_{\text{μετV}} = K = \frac{P_k^2}{2(2m)} = \frac{(P\sqrt{2})^2}{4m} \Rightarrow K_{\text{μετV}} = \frac{P^2}{2m}$$

$$K_{\text{πριV}} - K_{\text{μετV}} = 2 \frac{P^2}{2m} - \frac{P^2}{2m} = \underline{\underline{\frac{P^2}{2m}}}$$



Θέμα Γ



Γ.1

Για την κρούση που είναι κεντρική και ελαστική ισχύει

$$v_1' = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_1 \Rightarrow v_1' = \frac{m_1 - 3m_1}{m_1 + 3m_1} v_1$$

$$-2 = -\frac{v_1}{2} \Rightarrow \underline{v_1 = 4 \text{ m/s}}$$

ΘΜΚΕ για το Σ_1 πριν την κρούση

$$\Delta K = \Sigma W \Rightarrow K_1 - K_0 = W_T + W_N + W_w$$

$$\frac{1}{2} m_1 v_1^2 - \frac{1}{2} m_1 v_0^2 = -\mu m_1 g d$$

$$\Rightarrow v_1^2 - v_0^2 = -2\mu g d$$

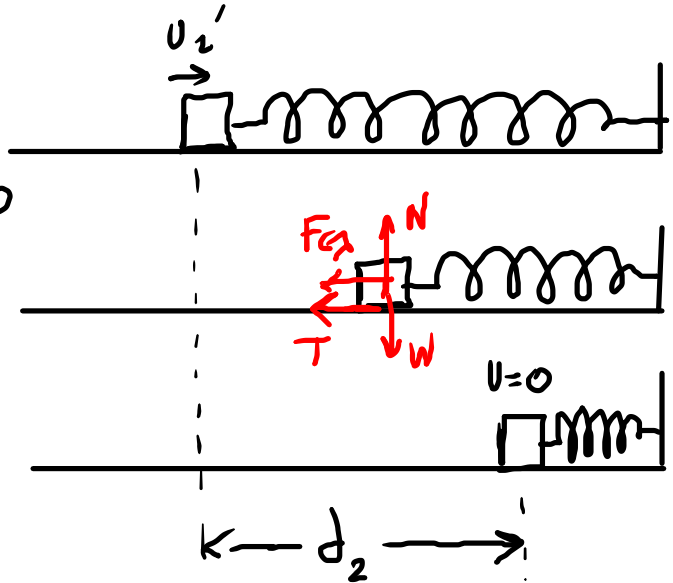
$$\Rightarrow \underline{v_0 = 6 \text{ m/s}}$$

Γ.2

$$v_2' = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_1 \Rightarrow v_2' = 2 \text{ m/s}$$

$$\Pi\% = \frac{K_2'}{K_1} \cdot 100\% = \frac{\frac{1}{2} m_2 v_2'^2}{\frac{1}{2} m_1 v_1^2} \cdot 100\% \Rightarrow \underline{\underline{\Pi\% = 75\%}}$$

Γ.3



$\Sigma F_y = 0$
 $N = m_2 g$
 $T = \mu N$

Εφαρμοζουμε ΘΜΚΕ

$\Delta K = W_N + W_W + W_{F_g} + W_T$
 $0 - \frac{1}{2} m_2 v_2'^2 = -\mu m_2 g d_2 + 0 - \frac{1}{2} k d_2^2$
 $\Rightarrow -\frac{3}{2} \cdot 4 = -0,5 \cdot 3 \cdot 10 \cdot d_2 - \frac{1}{2} 150 \cdot d_2^2$
 $\Rightarrow 25 d_2^2 + 5 d_2 - 2 = 0$

$d_2 = 0,2 \text{ m} = \Delta l_{\text{max}}$

Γ.4

$\frac{\Delta P}{\Delta t} = \Sigma F = -F_{sp} = -k \cdot \Delta l_{\text{max}}$
 $\Rightarrow \frac{\Delta P}{\Delta t} = -30 \text{ kg} \cdot \text{m} / \text{s}^2$

Γ.5

Για την κρούση εφαρμόζουμε την Α.Δ.Ο.

$\vec{P}_g^{\text{πριν}} = \vec{P}_g^{\text{μετά}} \Rightarrow m_1 v_1 = (m_1 + m_2) v_k \Rightarrow \underline{v_k = 1 \text{ m/s}}$

$$Q_{\sigma} = Q_{\text{τριβής}} + Q_{\text{κρούσης}}$$

$$Q_{\text{τριβής}} = |W_T| = |-\mu \cdot m_1 g \cdot d| \quad , \quad Q_{\text{κρούσης}} = \frac{1}{2} m_1 v_1^2 - \frac{1}{2} (m_1 + m_2) v_k^2$$

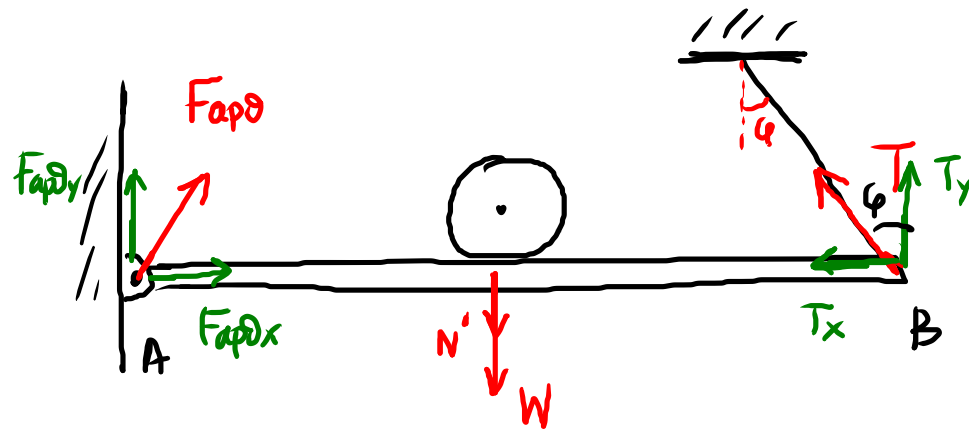
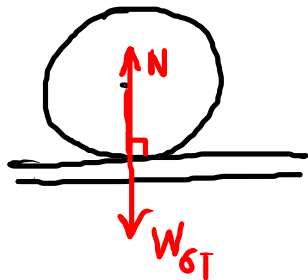
$$\Rightarrow Q_{\text{τριβής}} = 10 \text{ J}$$

$$Q_{\text{κρούσης}} = 6 \text{ J}$$

$$\text{Άρα } \underline{Q_{\sigma} = 16 \text{ J}}$$

Θέμα Δ

Δ.1



$$\underline{N' = N}$$

η στερέωση ισόρροπεί $\Sigma F_y = 0 \rightarrow N = W_{στ} = m_1 g$

η ράβδος ισορροπεί

$$\left. \begin{array}{l} \text{η ράβδος} \\ \text{ισορροπεί} \end{array} \right\} \sum \tau_{(A)} = 0 \Rightarrow -mg \frac{L}{2} - N' \cdot \frac{L}{2} + T_y L = 0$$

$$\Rightarrow T_y = \frac{mg}{2} + \frac{m_1 g}{2} \Rightarrow T \cdot \cos \phi = \frac{m+m_1}{2} \cdot g \Rightarrow \underline{T = 10 \text{ N}}$$

Δ.2 Έστω ότι το τοποθετούμε σε απόσταση x από το άκρο A και ισορροπεί.

Άρα $\sum \tau_{(A)} = 0 \Rightarrow -mg \cdot \frac{L}{2} - N' \cdot x + T_y \cdot L = 0$

$$\Rightarrow T = \frac{mg \cdot \frac{L}{2} + m_1 g \cdot x}{\cos \phi} \Rightarrow \underline{T = 9 + 2x \text{ (SI)}}$$

Το νήμα δεν βγαίνει όλο $T \leq T_{\text{ορ}}$

$$\text{άρα } 9 + 2x \leq 10,5 \Rightarrow \underline{x \leq 0,75 \text{ m}}$$

Άρα όταν απέχει $0,25 \text{ m}$ από το άκρο B το νήμα οριακά βγαίνει.

Δ.3 Η τάση ως συνάρτηση της απόστασης x από το άκρο Γ είναι

$$T = 9 + 2(x + (A\Gamma))$$

$$T \leq 10,5$$

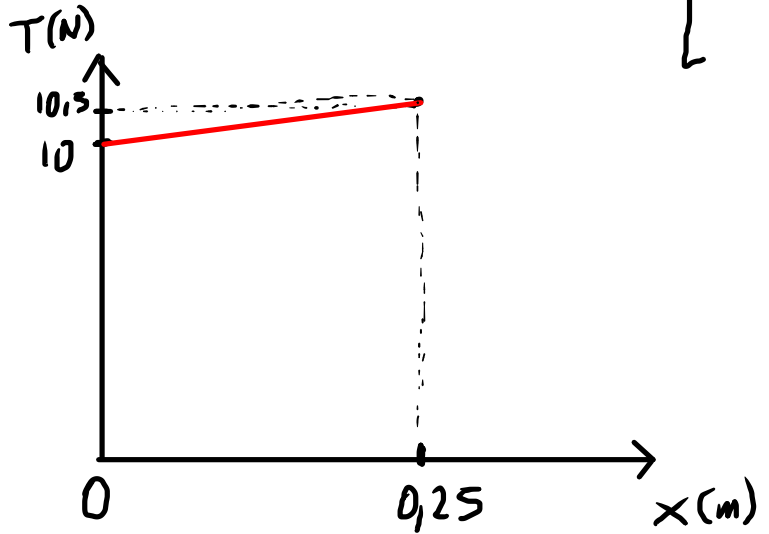
* Από το Δ.2
 $x \rightarrow x + (A\Gamma)$

$$\left[\begin{array}{l} T = 10 + 2x \text{ (SI)} \\ 0 \leq x \leq 0,25 \text{ m} \end{array} \right]$$

$$10 + 2x \leq 10,5$$

$$2x \leq 0,5$$

$$x \leq 0,25 \text{ m}$$



Δ.4



Για παράδειγμα όταν $U_{cm} = 0$

$$U_{cm} = U_0 - \omega_{cm} R = 0$$

$$\Rightarrow U_0 = 0,25 \text{ m/s}$$

$$K.X.O \Rightarrow U_A = 0 \Rightarrow U_0 - \omega_0 R = 0 \Rightarrow \underline{\omega_0 = 2,5 \text{ r/s}}$$

$$\Delta\theta = \omega_0 \Delta t - \frac{1}{2} a_{\text{yuv}} \Delta t^2 ,$$

$$\Delta\theta = 2,5 \cdot 1 - \frac{1}{2} 2,5 \cdot 1^2$$

$$\Delta\theta = 1,25 \text{ rad} = N \cdot 2\pi$$

$$\Rightarrow N = \frac{1,25}{2\pi} \text{ оборот}$$

$$a_{\text{cm}} = \frac{dv_{\text{cm}}}{dt} = R \cdot \frac{d\omega}{dt} = R \cdot a_{\text{yuv}}$$

$$\Rightarrow a_{\text{yuv}} = 2,5 \text{ r/s}^2$$