

1. ΑΡΙΘΜΟΙ

Σύνολο Φυσικών αριθμών: $N = \{0, 1, 2, 3, \dots\}$

Σύνολο Ακέραιων αριθμών: $Z = \{\dots, -3, -2, -1, 0, 1, 2, 3, \dots\}$

Σύνολο Ρητών αριθμών: $Q = \left\{ \frac{\alpha}{\beta} / \alpha, \beta \text{ ακέραιοι με } \beta \neq 0 \right\}$

Άρρητοι αριθμοί: είναι οι μη ρητοί π.χ. $\sqrt{3}, \sqrt[3]{7}, -\sqrt{2}, \dots$

Το σύνολο Πραγματικών αριθμών \mathbb{R} αποτελείται από τους ρητούς και τους άρρητους αριθμούς.

Τα σύνολα $N - \{0\}$, $Z - \{0\}$, $Q - \{0\}$ και $\mathbb{R} - \{0\}$ τα συμβολίζουμε με N^* , Z^* , Q^* και \mathbb{R}^* αντίστοιχα.

2. ΑΝΤΙΘΕΤΟΙ - ΑΝΤΙΣΤΡΟΦΟΙ (ΙΔΙΟΤΗΤΕΣ ΣΤΟ \mathbb{R})

Αν $\alpha \in \mathbb{R}$ τότε υπάρχει ο $-\alpha \in \mathbb{R}$ που ονομάζεται αντίθετος του α και ισχύει $\alpha + (-\alpha) = 0$.

Αν $\alpha \in \mathbb{R}^*$ τότε υπάρχει ένας νέος αριθμός $\frac{1}{\alpha} \in \mathbb{R}^*$ που ονομάζεται αντίστροφος του α και

ισχύει $\alpha \cdot \frac{1}{\alpha} = 1, \alpha \neq 0$

3. ΕΛΑΧΙΣΤΟ ΚΟΙΝΟ ΠΟΛΛΑΠΛΑΣΙΟ (ΕΚΠ) ΠΑΡΑΣΤΑΣΕΩΝ

Όταν έχουμε δύο ή περισσότερες παραστάσεις, ονομάζουμε ελάχιστο κοινό πολλαπλάσιο (ΕΚΠ) αυτών την ελάχιστη παράσταση που διαιρείται από καθεμία των προηγούμενων. Το ΕΚΠ σχηματίζεται από τους κοινούς και μη κοινούς παράγοντες γραμμένους μια φορά ο καθένας με το μεγαλύτερο εκθέτη.

4. ΔΙΑΤΑΞΗ ΣΤΗΝ ΕΥΘΕΙΑ ΤΩΝ ΠΡΑΓΜΑΤΙΚΩΝ ΑΡΙΘΜΩΝ

Ορίζουμε: $\alpha > \beta \Leftrightarrow \alpha - \beta > 0$

Ιδιότητες:

- Αν $\alpha > 0$ και $\beta > 0$ τότε $\alpha + \beta > 0$, αν $\alpha < 0$ και $\beta < 0$ τότε $\alpha + \beta < 0$
- Αν $\alpha \geq \beta$ και $\gamma > 0$ τότε $\alpha \cdot \gamma \geq \beta \cdot \gamma$
- Αν $\alpha \geq \beta$ και $\gamma < 0$ τότε $\alpha \cdot \gamma \leq \beta \cdot \gamma$
- Αν $\alpha \geq \beta$ και $\gamma \geq \delta$ τότε $\alpha + \gamma \geq \beta + \delta$
- Αν $\alpha \geq \beta$ και $\gamma \geq \delta$ και $\alpha, \beta, \gamma, \delta$ θετικοί τότε $\alpha \cdot \gamma \geq \beta \cdot \delta$
- Αν $\alpha \geq \beta > 0$ τότε $\alpha^v \geq \beta^v, v \in \mathbb{N}$
- Αν $\alpha \geq \beta$ και α, β ομόσημοι ($\alpha\beta > 0$) τότε $\frac{1}{\alpha} \leq \frac{1}{\beta}$
- Αν $\alpha \geq \beta$ και $\beta \geq \gamma$ τότε $\alpha \geq \gamma$
- Αν $\alpha \geq \beta \Leftrightarrow \alpha + \gamma \geq \beta + \gamma$
- Αν $\frac{\alpha}{\beta} \geq 0 \Leftrightarrow \alpha\beta \geq 0$ (ομόσημοι), $\beta \neq 0$
- Αν $\frac{\alpha}{\beta} \leq 0 \Leftrightarrow \alpha\beta \leq 0$ (ετερόσημοι), $\beta \neq 0$

5. ΑΠΟΛΥΤΗ ΤΙΜΗ

Η Απόλυτη τιμή του πραγματικού αριθμού α συμβολίζεται με $|\alpha|$ και ορίζεται ως εξής:

$$|\alpha| = \begin{cases} \alpha, & \text{αν } \alpha \geq 0 \\ -\alpha, & \text{αν } \alpha < 0 \end{cases}$$

Γεωμετρικά η απόλυτη τιμή $|\alpha|$ παριστάνει την απόσταση του αριθμού α από το μηδέν, πάνω στον άξονα $x\chi'$.

Επίσης, η απόλυτη τιμή του $\alpha - \beta$ ($|\alpha - \beta|$) παριστάνει την απόσταση των αριθμών α και β πάνω στον άξονα $x\chi'$.

Ιδιότητες Απολύτων:

1. $|\alpha| \geq 0, |\alpha| \geq \alpha, |\alpha| \geq -\alpha$

2. $|\alpha|^2 = \alpha^2$

3. $\sqrt{\alpha^2} = |\alpha|$

4. $|- \alpha| = |\alpha|$

5. $|\alpha \cdot \beta| = |\alpha| \cdot |\beta|$

6. $|\frac{\alpha}{\beta}| = \frac{|\alpha|}{|\beta|}, \beta \in \mathbb{R}^*$

7. $|\alpha - \beta| = |\beta - \alpha|$

8. $||\alpha| - |\beta|| \leq |\alpha + \beta| \leq |\alpha| + |\beta|$ (τριγωνική ανισότητα)

9. $|x - x_0| < \delta \Leftrightarrow x_0 - \delta < x < x_0 + \delta, \delta > 0$

10. α) Αν $\theta > 0$ τότε $|x| = \theta \Leftrightarrow x = \theta$ ή $x = -\theta$

β) $|x| = |\alpha| \Leftrightarrow x = \alpha$ ή $x = -\alpha$

γ) Αν $\theta > 0$ τότε $|x| \leq \theta \Leftrightarrow -\theta \leq x \leq \theta$

δ) Αν $\theta > 0$ τότε $|x| \geq \theta \Leftrightarrow x \leq -\theta$ ή $x \geq \theta$

6. ΤΑΥΤΟΤΗΤΕΣ

- $(\alpha + \beta)(\alpha - \beta) = \alpha^2 - \beta^2$
- $(\alpha + \beta)^2 = \alpha^2 + 2\alpha\beta + \beta^2 \Leftrightarrow \alpha^2 + \beta^2 = (\alpha + \beta)^2 - 2\alpha\beta$
- $(\alpha - \beta)^2 = \alpha^2 - 2\alpha\beta + \beta^2$

- $(\alpha + \beta)^3 = \alpha^3 + 3\alpha^2\beta + 3\alpha\beta^2 + \beta^3 \Leftrightarrow \alpha^3 + \beta^3 = (\alpha + \beta)^3 - 3\alpha\beta(\alpha + \beta)$
- $(\alpha - \beta)^3 = \alpha^3 - 3\alpha^2\beta + 3\alpha\beta^2 - \beta^3$
- $\alpha^3 + \beta^3 = (\alpha + \beta)(\alpha^2 - \alpha\beta + \beta^2)$

- $\alpha^3 - \beta^3 = (\alpha - \beta)(\alpha^2 + \alpha\beta + \beta^2)$

- $(\alpha + \beta + \gamma)^2 = \alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2 + 2\alpha\beta + 2\alpha\gamma + 2\beta\gamma$

- $(\alpha - \beta - \gamma)^2 = \alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2 - 2\alpha\beta - 2\alpha\gamma + 2\beta\gamma$

7. ΤΡΙΩΝΥΜΟ

Κάθε παράσταση της μορφής $f(x) = \alpha x^2 + \beta x + \gamma$, $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$, $\alpha \neq 0$ ονομάζεται τριώνυμο.

Ορίζουμε τη διακρίνουσα $\Delta = \beta^2 - 4\alpha\gamma$

Ρίζες τριωνύμου:

- Αν $\Delta > 0$ τότε το τριώνυμο έχει δύο άνισες ρίζες ρ_1, ρ_2 με $\rho_1 = \frac{-\beta + \sqrt{\Delta}}{2\alpha}$, $\rho_2 = \frac{-\beta - \sqrt{\Delta}}{2\alpha}$
- Αν $\Delta = 0$ τότε το τριώνυμο έχει μια διπλή ρίζα την $\rho_1 = \rho_2 = \frac{-\beta}{2\alpha}$
- Αν $\Delta \geq 0$ τότε το τριώνυμο έχει ρίζες πραγματικές
- Αν $\Delta < 0$ τότε το τριώνυμο δεν έχει ρίζες στο \mathbb{R} , δηλαδή η εξίσωση είναι αδύνατη στο \mathbb{R}

Παραγοντοποίηση τριωνύμου

- Αν $\Delta > 0$ τότε $\alpha x^2 + \beta x + \gamma = \alpha(x - \rho_1)(x - \rho_2)$
- Αν $\Delta = 0$ τότε $\alpha x^2 + \beta x + \gamma = \alpha\left(x + \frac{\beta}{2\alpha}\right)^2$
- Αν $\Delta < 0$ τότε $\alpha x^2 + \beta x + \gamma = \alpha\left[\left(x + \frac{\beta}{2\alpha}\right)^2 + \frac{|\Delta|}{4\alpha^2}\right]$, δηλαδή τότε το τριώνυμο δεν παραγοντοποιείται

Τύποι του VIETA

- $S = \rho_1 + \rho_2 = \frac{-\beta}{\alpha}$
- $P = \rho_1 \cdot \rho_2 = \frac{\gamma}{\alpha}$
- $\alpha x^2 + \beta x + \gamma = 0 \Leftrightarrow x^2 - Sx + P = 0$

Πρόσημο τριωνύμου $f(x) = ax^2 + \beta x + \gamma$

- Αν $\Delta > 0$

x	$-\infty$	ρ_1	ρ_2	$+\infty$
f(x)	Ομόσημο του α	⊖	⊖	Ομόσημο του α

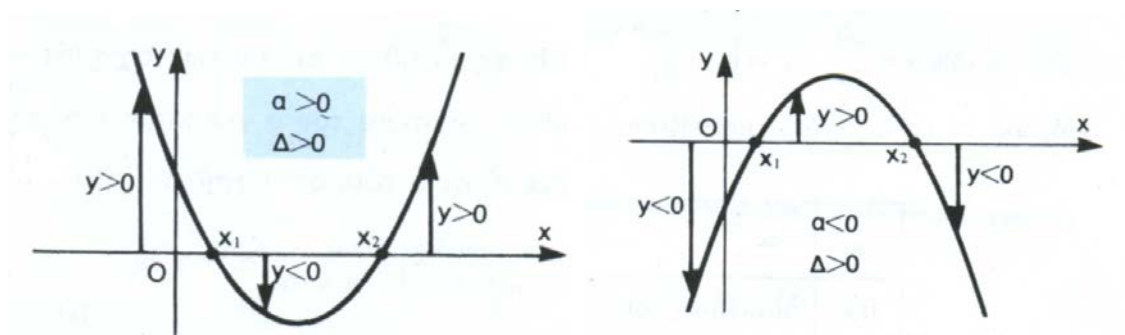
- Αν $\Delta = 0$

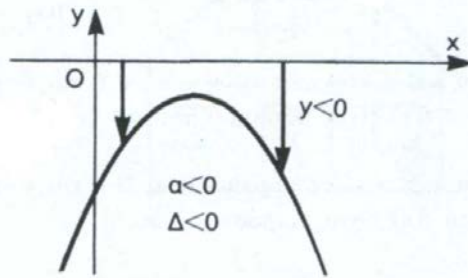
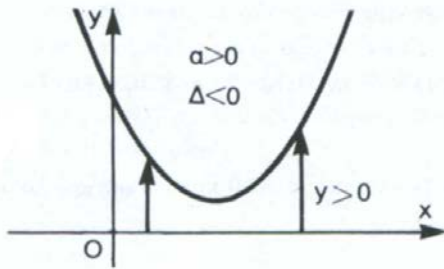
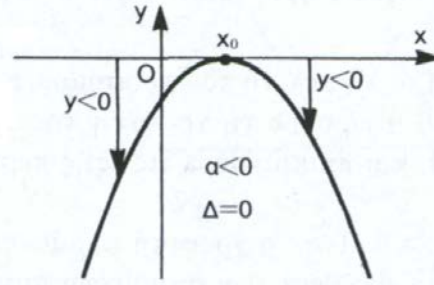
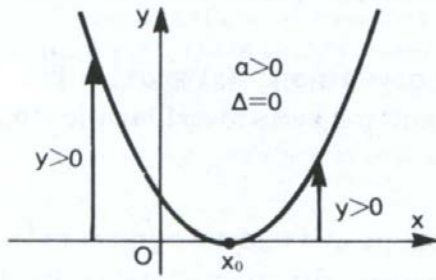
x	$-\infty$	$-\frac{\beta}{2\alpha}$	$+\infty$
f(x)	Ομόσημο του α	⊖	Ομόσημο του α

- Αν $\Delta < 0$ τότε το τριώνυμο είναι ομόσημο του α για κάθε $x \in \mathbb{R}$ δηλαδή:
 αν $\alpha > 0$ τότε $ax^2 + \beta x + \gamma > 0$ για κάθε $x \in \mathbb{R}$.
 Αν $\alpha < 0$ τότε $ax^2 + \beta x + \gamma < 0$ για κάθε $x \in \mathbb{R}$,

x	$-\infty$	$+\infty$
f(x)	Ομόσημο του α	

Γραφική παράσταση τριωνύμου





8. ΠΟΛΥΩΝΥΜΟ - ΠΑΡΑΓΟΝΤΟΠΟΙΗΣΗ ΠΟΛΥΩΝΥΜΟΥ

Πολυώνυμο $P(x) = \alpha_n x^n + \alpha_{n-1} x^{n-1} + \dots + \alpha_1 x + \alpha_0$, $\alpha_n, \alpha_{n-1}, \dots, \alpha_1, \alpha_0 \in \mathbb{R}$ και $n \in \mathbb{N}$.

- Κάθε πολυώνυμο έχει το πολύ τόσες ρίζες όσος είναι ο βαθμός του.
- Πιθανές ακέραιες ρίζες της $\alpha_n x^n + \alpha_{n-1} x^{n-1} + \dots + \alpha_1 x + \alpha_0 = 0$, $\alpha_n, \alpha_{n-1}, \dots, \alpha_1, \alpha_0$ ακέραιοι, είναι οι διαιρέτες του σταθερού όρου α_0 .
- Ένα πολυώνυμο $P(x)$ έχει παράγοντα το $x - \rho$ αν και μόνο αν το ρ είναι ρίζα του $P(x)$, δηλαδή αν και μόνο αν $P(\rho) = 0$.
- Παραγοντοποίηση πολυωνύμου γίνεται πιο γρήγορα με το σχήμα Horner.

9. ΕΞΙΣΩΣΕΙΣ - ΑΝΙΣΩΣΕΙΣ ΠΟΥ ΜΕΤΑΤΡΕΠΟΝΤΑΙ ΣΕ ΠΟΛΥΩΝΥΜΙΚΕΣ

Ανισώσεις της μορφής $\frac{A(x)}{B(x)} > 0$ ή $\frac{A(x)}{B(x)} < 0$

- $\frac{A(x)}{B(x)} > 0 \Leftrightarrow A(x) \cdot B(x) > 0$ με $B(x) \neq 0$, $\frac{A(x)}{B(x)} < 0 \Leftrightarrow A(x) \cdot B(x) < 0$ με $B(x) \neq 0$
- $\frac{A(x)}{B(x)} \geq 0 \Leftrightarrow A(x) \cdot B(x) \geq 0$ με $B(x) \neq 0$
- $\frac{A(x)}{B(x)} \leq 0$ ομοίως
- Στις ρητές και στις άρρητες εξισώσεις ή ανισώσεις προσέχουμε τους περιορισμούς. Δηλαδή:

$$\frac{A(x)}{B(x)} \geq 0 \text{ πρέπει } B(x) \neq 0$$

$$\sqrt{A(x)} \geq \kappa \text{ πρέπει } A(x) \geq 0$$

$$\frac{A(x)}{\sqrt{B(x)}} \geq \lambda \text{ πρέπει } B(x) > 0$$

10. ΔΥΝΑΜΕΙΣ - ΡΙΖΕΣ ΠΡΑΓΜΑΤΙΚΩΝ ΑΡΙΘΜΩΝ

Ορίζουμε $\alpha^v = \alpha \cdot \alpha \dots \alpha$ (v φορές), $v \in \mathbb{N}^*$ και $v \geq 2$

Ιδιότητες δυνάμεων

- $\alpha^k \cdot \alpha^\lambda = \alpha^{k+\lambda}$
- $\frac{\alpha^k}{\alpha^\lambda} = \alpha^{k-\lambda}$
- $\alpha^k \cdot \beta^k = (\alpha \cdot \beta)^k$
- $\frac{\alpha^k}{\beta^k} = \left(\frac{\alpha}{\beta}\right)^k, \beta \neq 0$
- Αν $\alpha \neq 0, \alpha^0 = 1, \alpha^{-v} = \left(\frac{1}{\alpha}\right)^v$
- Αν v περιττός τότε $x^v = \alpha^v \Leftrightarrow x = \alpha$,
Αν v άρτιος τότε $x^v = \alpha^v \Leftrightarrow x = \alpha$ ή $x = -\alpha$

Ρίζες πραγματικών αριθμών

- Αν $\alpha \geq 0$, η $\sqrt{\alpha}$ παριστάνει τη μη αρνητική λύση της εξίσωσης $x^2 = \alpha$ και ονομάζεται τετραγωνική ρίζα του α
- Αν $\alpha \geq 0$, τότε η $\sqrt[3]{\alpha}$ παριστάνει τη μη αρνητική ρίζα της εξίσωσης $x^3 = \alpha$ και ονομάζεται νιοστή ρίζα του α

Ιδιότητες ριζών

- $\sqrt{\alpha^2} = |\alpha|$
- $\sqrt{\alpha} \cdot \sqrt{\beta} = \sqrt{\alpha\beta}$

- $\frac{\sqrt{\alpha}}{\sqrt{\beta}} = \sqrt{\frac{\alpha}{\beta}}$
- Αν $\alpha \geq 0$ τότε $(\sqrt[\nu]{\alpha})^\nu = \alpha$ και $\sqrt[\nu]{\alpha^\nu} = \alpha$
- $\sqrt[\nu]{\alpha} \cdot \sqrt[\nu]{\beta} = \sqrt[\nu]{\alpha \cdot \beta}$
- $\frac{\sqrt[\nu]{\alpha}}{\sqrt[\nu]{\beta}} = \sqrt[\nu]{\frac{\alpha}{\beta}}$
- $\sqrt[\mu]{\sqrt[\nu]{\alpha}} = \sqrt[\mu \cdot \nu]{\alpha}$
- $\sqrt[\nu]{\alpha^{\mu \cdot \rho}} = \sqrt[\nu]{\alpha^\mu}^\rho, \sqrt[\nu]{\alpha^\kappa} = (\sqrt[\nu]{\alpha})^\kappa, \sqrt[\nu]{\alpha^\nu \cdot \beta} = \alpha \sqrt[\nu]{\beta}, \alpha, \beta \geq 0, \kappa, \nu$ θετικοί ακέραιοι

Όλες οι ιδιότητες των ριζών ισχύουν με την προϋπόθεση ότι ορίζονται οι ρίζες

- Αν α, β μη αρνητικοί αριθμοί τότε ισχύει $\alpha < \beta \Leftrightarrow \sqrt[\nu]{\alpha} < \sqrt[\nu]{\beta}$
- Η εξίσωση $x^\nu = \alpha, \alpha > 0$ και ν περιττός, έχει ακριβώς μία λύση, την $\sqrt[\nu]{\alpha}$
- Η εξίσωση $x^\nu = \alpha, \alpha > 0$ και ν άρτιος, έχει ακριβώς δύο λύσεις, τις $\sqrt[\nu]{\alpha}$ και $-\sqrt[\nu]{\alpha}$

11. ΜΕΤΑΤΡΟΠΗ ΚΛΑΣΜΑΤΟΣ ΜΕ ΑΡΡΗΤΟ ΠΑΡΑΝΟΜΑΣΤΗ ΣΕ ΡΗΤΟ ΠΑΡΑΝΟΜΑΣΤΗ

$$\bullet \frac{\alpha}{\sqrt{\beta}} = \frac{\alpha \cdot \sqrt{\beta}}{\sqrt{\beta} \cdot \sqrt{\beta}} = \frac{\alpha \sqrt{\beta}}{\beta}, \quad \frac{\alpha}{\sqrt[3]{\beta}} = \frac{\alpha \cdot \sqrt[3]{\beta^2}}{\sqrt[3]{\beta} \cdot \sqrt[3]{\beta^2}} = \frac{\alpha \sqrt[3]{\beta^2}}{\sqrt[3]{\beta^3}} = \frac{\alpha \sqrt[3]{\beta^2}}{\beta}, \beta > 0$$

$$\bullet \frac{\alpha}{\sqrt{\gamma} - \sqrt{\delta}} = \frac{\alpha(\sqrt{\gamma} + \sqrt{\delta})}{(\sqrt{\gamma} - \sqrt{\delta})(\sqrt{\gamma} + \sqrt{\delta})} = \frac{\alpha(\sqrt{\gamma} + \sqrt{\delta})}{\gamma - \delta}, \sqrt{\gamma} - \sqrt{\delta} \neq 0, \gamma, \delta > 0$$

$$\bullet \frac{\alpha}{\sqrt{\gamma} + \sqrt{\delta}} = \frac{\alpha(\sqrt{\gamma} - \sqrt{\delta})}{(\sqrt{\gamma} + \sqrt{\delta})(\sqrt{\gamma} - \sqrt{\delta})} = \frac{\alpha(\sqrt{\gamma} - \sqrt{\delta})}{\gamma - \delta}, \gamma, \delta > 0, \gamma \neq \delta$$

$$\bullet \frac{\alpha}{\sqrt{\beta} + \sqrt{\gamma} - \sqrt{\delta}} = \frac{\alpha}{(\sqrt{\beta} + \sqrt{\gamma}) - \sqrt{\delta}} = \frac{\alpha[(\sqrt{\beta} + \sqrt{\gamma}) + \sqrt{\delta}]}{[(\sqrt{\beta} + \sqrt{\gamma}) - \sqrt{\delta}] \cdot [(\sqrt{\beta} + \sqrt{\gamma}) + \sqrt{\delta}]} =$$

$$\frac{\alpha(\sqrt{\beta} + \sqrt{\gamma} + \sqrt{\delta})[(\beta + \gamma - \delta) - 2\sqrt{\beta\gamma}]}{[(\beta + \gamma - \delta) + 2\sqrt{\beta\gamma}] \cdot [(\beta + \gamma - \delta) - 2\sqrt{\beta\gamma}]} =$$

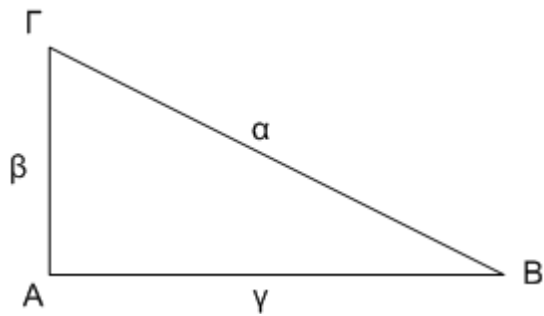
$$\frac{\alpha(\sqrt{\beta} + \sqrt{\gamma} + \sqrt{\delta})[(\beta + \gamma - \delta) - 2\sqrt{\beta\gamma}]}{[(\beta + \gamma - \delta) + 2\sqrt{\beta\gamma}] \cdot [(\beta + \gamma - \delta) - 2\sqrt{\beta\gamma}]} =$$

$$\frac{\alpha(\sqrt{\beta} + \sqrt{\gamma} + \sqrt{\delta})(\beta + \gamma - \delta - 2\sqrt{\beta\gamma})}{(\beta + \gamma - \delta)^2 - 4\beta\gamma}, \sqrt{\beta} + \sqrt{\gamma} - \sqrt{\delta} \neq 0, \beta, \gamma, \delta > 0$$

Ημερομηνία τροποποίησης: 29/8/2011

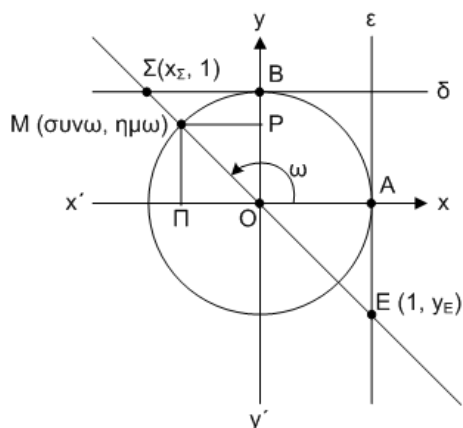
ΤΡΙΓΩΝΟΜΕΤΡΙΑ

1. ΟΡΙΣΜΟΙ ΤΡΙΓΩΝΟΜΕΤΡΙΚΩΝ ΑΡΙΘΜΩΝ ΣΕ ΟΡΘΟΓΩΝΙΟ ΤΡΙΓΩΝΟ ΚΑΙ ΣΤΟΝ ΤΡΙΓΩΝΟΜΕΤΡΙΚΟ ΚΥΚΛΟ



- $\sigma\upsilon\nu B = \frac{\gamma}{\alpha}$ (συνημίτονο του B)
- $\eta\mu B = \frac{\beta}{\alpha}$ (ημίτονο του B)
- $\epsilon\phi B = \frac{\beta}{\gamma}$ (εφαπτομένη του B)
- $\sigma\phi B = \frac{\gamma}{\beta}$ (συνεφαπτομένη του B)

Ορισμοί στον τριγωνομετρικό κύκλο



- $\sigma\upsilon\nu\omega = x =$ τετμημένη του σημείου M
- $\eta\mu\omega = y =$ τεταγμένη του σημείου M
- $\epsilon\phi\omega = y_E =$ τεταγμένη του σημείου E
- $\sigma\phi\omega = x_\Sigma =$ τετμημένη του σημείου Σ
- Ο άξονας $x x'$ είναι ο άξονας των συνημιτόνων
- Ο άξονας $y y'$ είναι ο άξονας των ημιτόνων
- Η ευθεία ϵ λέγεται ευθεία των εφαπτομένων
- Η ευθεία δ λέγεται ευθεία των συνεφαπτομένων
- $-1 \leq \sigma\upsilon\nu\omega \leq 1$
- $-1 \leq \eta\mu\omega \leq 1$

Μοίρες - ακτίνια

Ο τύπος που μετατρέπει τις μοίρες μ σε ακτίνια α (rad) και αντίστροφα είναι ο εξής:

$$\frac{\alpha}{\pi} = \frac{\mu}{180}$$

π.χ. $\pi(\text{rad}) = 180^\circ$, $1^\circ = \frac{\pi}{180} \text{rad}$, $\frac{\pi}{3}(\text{rad}) = 60^\circ$ κλπ.

2. ΤΡΙΓΩΝΟΜΕΤΡΙΚΟΙ ΑΡΙΘΜΟΙ ΒΑΣΙΚΩΝ ΤΟΞΩΝ ΚΑΙ ΓΩΝΙΩΝ

Γωνία ω		Τριγων. αριθμοί			
σε μοίρες	σε rad	$\eta\mu\omega$	$\sigma\upsilon\upsilon\omega$	$\epsilon\phi\omega$	$\sigma\phi\omega$
0°	0	0	1	0	Δεν ορίζεται
30°	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	$\sqrt{3}$
45°	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	1	1
60°	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\sqrt{3}$	$\frac{\sqrt{3}}{3}$
90°	$\frac{\pi}{2}$	1	0	Δεν ορίζεται	0

3. ΒΑΣΙΚΕΣ ΤΡΙΓΩΝΟΜΕΤΡΙΚΕΣ ΤΑΥΤΟΤΗΤΕΣ

- $\eta\mu^2\omega + \sigma\upsilon\nu^2\omega = 1$

- $\epsilon\phi\omega = \frac{\eta\mu\omega}{\sigma\upsilon\nu\omega}$

- $\sigma\phi\omega = \frac{\sigma\upsilon\nu\omega}{\eta\mu\omega}$

- $\epsilon\phi\omega \cdot \sigma\phi\omega = 1$

- $\sigma\upsilon\nu^2\omega = \frac{1}{1 + \epsilon\phi^2\omega}$

- $\eta\mu^2\omega = \frac{\epsilon\phi^2\omega}{1 + \epsilon\phi^2\omega}$

4. ΣΗΜΑΝΤΙΚΟΙ ΤΡΙΓΩΝΟΜΕΤΡΙΚΟΙ ΤΥΠΟΙ

- $\sin(\alpha - \beta) = \sin\alpha \cdot \cos\beta - \eta\mu\alpha \cdot \eta\mu\beta, \alpha, \beta \in \mathbb{R}$
- $\sin(\alpha + \beta) = \sin\alpha \cdot \cos\beta + \eta\mu\alpha \cdot \eta\mu\beta, \alpha, \beta \in \mathbb{R}$
- $\eta\mu(\alpha - \beta) = \eta\mu\alpha \cdot \sin\beta - \eta\mu\beta \cdot \sin\alpha, \alpha, \beta \in \mathbb{R}$
- $\eta\mu(\alpha + \beta) = \eta\mu\alpha \cdot \sin\beta + \eta\mu\beta \cdot \sin\alpha, \alpha, \beta \in \mathbb{R}$
- $\sin 2\alpha = \sin^2\alpha - \eta\mu^2\alpha = 1 - 2\eta\mu^2\alpha = 2\sin^2\alpha - 1$

ομοίως

$$\sin\alpha = \sin^2\frac{\alpha}{2} - \eta\mu^2\frac{\alpha}{2} = 1 - 2\eta\mu^2\frac{\alpha}{2} = 2\sin^2\frac{\alpha}{2} - 1$$

- $\epsilon\phi(\alpha - \beta) = \frac{\epsilon\phi\alpha - \epsilon\phi\beta}{1 + \epsilon\phi\alpha \cdot \epsilon\phi\beta}$
- $\epsilon\phi(\alpha + \beta) = \frac{\epsilon\phi\alpha + \epsilon\phi\beta}{1 - \epsilon\phi\alpha \cdot \epsilon\phi\beta}$
- $\sigma\phi(\alpha - \beta) = \frac{\sigma\phi\alpha \cdot \sigma\phi\beta + 1}{\sigma\phi\beta - \sigma\phi\alpha}$
- $\sigma\phi(\alpha + \beta) = \frac{\sigma\phi\alpha \cdot \sigma\phi\beta - 1}{\sigma\phi\beta + \sigma\phi\alpha}$
- $\eta\mu 2\alpha = 2\eta\mu\alpha \cdot \sin\alpha$
- $\epsilon\phi 2\alpha = \frac{2\epsilon\phi\alpha}{1 - \epsilon\phi^2\alpha}$
- $\sigma\phi 2\alpha = \frac{\sigma\phi^2\alpha - 1}{2\sigma\phi\alpha}$
- $\sin^2\alpha = \frac{1 + \sin 2\alpha}{2}$
- $\eta\mu^2\alpha = \frac{1 - \sin 2\alpha}{2}$
- $\epsilon\phi^2\alpha = \frac{1 - \sin 2\alpha}{1 + \sin 2\alpha}$

- $\eta\mu 2\alpha = \frac{2\epsilon\phi\alpha}{1+\epsilon\phi^2\alpha}$

- $\sigma\upsilon\nu 2\alpha = \frac{1-\epsilon\phi^2\alpha}{1+\epsilon\phi^2\alpha}$

5. ΑΝΑΓΩΓΗ ΣΤΟ ΠΡΩΤΟ ΤΕΤΑΡΤΗΜΟΡΙΟ - ΤΡΙΓΩΝΟΜΕΤΡΙΚΟΙ ΑΡΙΘΜΟΙ ΓΥΡΩ ΑΠΟ ΤΙΣ ΘΕΣΕΙΣ $\pi/2$ ΚΑΙ $3\pi/2$

- $\sigma\upsilon\nu(180^\circ - \theta) = -\sigma\upsilon\nu\theta$
- $\eta\mu(180^\circ - \theta) = \eta\mu\theta$
- $\epsilon\phi(180^\circ - \theta) = -\epsilon\phi\theta$
- $\sigma\phi(180^\circ - \theta) = -\sigma\phi\theta$
- $\sigma\upsilon\nu(-\theta) = \sigma\upsilon\nu\theta$
- $\eta\mu(-\theta) = -\eta\mu\theta$
- $\epsilon\phi(-\theta) = -\epsilon\phi\theta$
- $\sigma\phi(-\theta) = -\sigma\phi\theta$
- $\sigma\upsilon\nu(180^\circ + \theta) = -\sigma\upsilon\nu\theta$
- $\eta\mu(180^\circ + \theta) = -\eta\mu\theta$
- $\epsilon\phi(180^\circ + \theta) = \epsilon\phi\theta$
- $\sigma\phi(180^\circ + \theta) = \sigma\phi\theta$
- $\eta\mu(90^\circ - \theta) = \sigma\upsilon\nu\theta$
- $\sigma\upsilon\nu(90^\circ - \theta) = \eta\mu\theta$
- $\epsilon\phi(90^\circ - \theta) = \sigma\phi\theta$
- $\sigma\phi(90^\circ - \theta) = \epsilon\phi\theta$
- $\eta\mu(90^\circ + \theta) = \sigma\upsilon\nu\theta$
- $\sigma\upsilon\nu(90^\circ + \theta) = -\eta\mu\theta$
- $\epsilon\phi(90^\circ + \theta) = -\sigma\phi\theta$
- $\sigma\phi(90^\circ + \theta) = -\epsilon\phi\theta$
- $\eta\mu(270^\circ - \theta) = -\sigma\upsilon\nu\theta$
- $\sigma\upsilon\nu(270^\circ - \theta) = -\eta\mu\theta$

- $\epsilon\phi(270^\circ - \theta) = \sigma\phi\theta$
- $\sigma\phi(270^\circ - \theta) = \epsilon\phi\theta$
- $\eta\mu(270^\circ + \theta) = -\sigma\upsilon\nu\theta$
- $\sigma\upsilon\nu(270^\circ + \theta) = \eta\mu\theta$
- $\epsilon\phi(270^\circ + \theta) = -\sigma\phi\theta$
- $\sigma\phi(270^\circ + \theta) = -\epsilon\phi\theta$

6. ΕΠΙΛΥΣΗ ΑΠΛΩΝ ΤΡΙΓΩΝΟΜΕΤΡΙΚΩΝ ΕΞΙΣΩΣΕΩΝ

- Αν $\sigma\upsilon\nu x = \sigma\upsilon\nu\theta$ ή $\sigma\upsilon\nu x = \alpha$ και θ είναι μια λύση της $\sigma\upsilon\nu x = \alpha$, τότε οι λύσεις δίνονται από τους τύπους:

$$x = 2\kappa\pi + \theta \text{ ή } x = 2\kappa\pi - \theta, \kappa \in \mathbb{Z}$$

- Αν $\eta\mu x = \eta\mu\theta$ ή $\eta\mu x = \alpha$ τότε οι λύσεις δίνονται από τους τύπους:

$$x = 2\kappa\pi + \theta \text{ ή } x = 2\kappa\pi + (\pi - \theta), \kappa \in \mathbb{Z}$$

- Αν $\epsilon\phi x = \epsilon\phi\theta$ ή $\epsilon\phi x = \alpha$, τότε οι λύσεις δίνονται από τον τύπο:

$$x = \kappa\pi + \theta, \kappa \in \mathbb{Z}$$

- Αν $\sigma\phi x = \sigma\phi\theta$ ή $\sigma\phi x = \alpha$, τότε οι λύσεις δίνονται από τον τύπο:

$$x = \kappa\pi + \theta, \kappa \in \mathbb{Z}$$

7. ΒΑΣΙΚΕΣ ΤΡΙΓΩΝΟΜΕΤΡΙΚΕΣ ΣΥΝΑΡΤΗΣΕΙΣ (ΠΕΡΙΟΔΙΚΗ-ΑΡΤΙΑ-ΠΕΡΙΤΤΗ ΣΥΝΑΡΤΗΣΗ, ΜΟΝΟΤΟΝΙΑ-ΑΚΡΟΤΑΤΑ ΣΥΝΑΡΤΗΣΗΣ)

- Μια συνάρτηση f με πεδίο ορισμού A λέγεται περιοδική, όταν υπάρχει πραγματικός αριθμός $T > 0$ τέτοιος ώστε για κάθε $x \in A$ να ισχύει:

1. $x + T \in A, x - T \in A$

2. $f(x + T) = f(x - T) = f(x)$

3. Ο πραγματικός αριθμός T ονομάζεται περίοδος της f .

π.χ. Περιοδικές συναρτήσεις είναι οι τριγωνομετρικές συναρτήσεις: $f(x) = \sin x$, $f(x) = \eta \mu x$, $f(x) = \epsilon \phi x$, $f(x) = \sigma \phi x$ (x σε rad)

- Μια συνάρτηση $f : A \rightarrow \mathbb{R}$ λέγεται άρτια αν:

1. για κάθε $x \in A$ ισχύει $-x \in A$ και

2. $f(x) = f(-x)$ για κάθε $x \in A$

Παρατήρηση: Η γραφική παράσταση μιας άρτιας συνάρτησης έχει άξονα συμμετρίας τον άξονα yy' .

- Μια συνάρτηση $f : A \rightarrow \mathbb{R}$ λέγεται περιττή αν:

1. για κάθε $x \in A$ ισχύει $-x \in A$ και

2. $f(-x) = -f(x)$ για κάθε $x \in A$

Παρατήρηση: Η γραφική παράσταση της f έχει κέντρο συμμετρίας την αρχή των αξόνων $O(0,0)$

Μονοτονία συνάρτησης:

1. Μια συνάρτηση f λέγεται γνησίως αύξουσα σε ένα διάστημα Δ του πεδίου ορισμού της, όταν για οποιαδήποτε $x_1, x_2 \in \Delta$ ισχύει:

αν $x_1 < x_2$ τότε $f(x_1) < f(x_2)$

2. Μια συνάρτηση f λέγεται γνησίως φθίνουσα σε ένα διάστημα Δ του πεδίου ορισμού της, όταν για οποιαδήποτε $x_1, x_2 \in \Delta$ ισχύει:

αν $x_1 < x_2$ τότε $f(x_1) > f(x_2)$

3. Μια συνάρτηση που είναι γνησίως αύξουσα ή γνησίως φθίνουσα λέγεται γνησίως μονότονη.

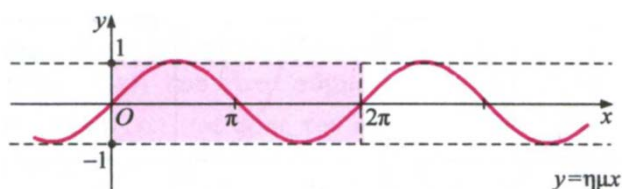
Ακρότατα:

1. Μια συνάρτηση f με πεδίο ορισμού το A παρουσιάζει ελάχιστο στο $x_0 \in A$ όταν $f(x) \geq f(x_0)$, για κάθε $x \in A$. Η τιμή $f(x_0)$ λέγεται ελάχιστο της συνάρτησης f .

2. Μια συνάρτηση f με πεδίο ορισμού το A παρουσιάζει μέγιστο στο $x_0 \in A$ όταν $f(x) \leq f(x_0)$, για κάθε $x \in A$. Η τιμή $f(x_0)$ λέγεται μέγιστο της συνάρτησης f .

Μελέτη τριγωνομετρικών συναρτήσεων

- $f(x) = \eta\mu x, x \in \mathbb{R}, -1 \leq \eta\mu x \leq 1$

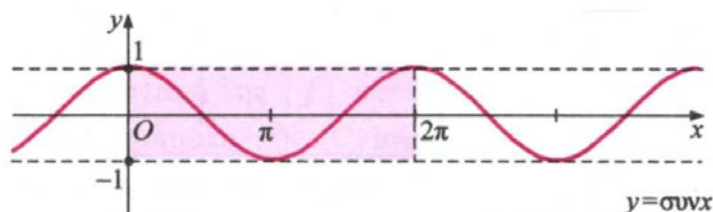


Η f είναι περιοδική με περίοδο 2π και για αυτό τη μελετάμε σε διάστημα πλάτους 2π π.χ. $[0, 2\pi]$.

x	0	$\pi/2$	π	$3\pi/2$	2π
$\eta\mu x$	0	1	0	-1	0
		Μέγιστο		Ελάχιστο	

Η συνάρτηση $f(x) = \eta\mu x$ είναι περιττή γιατί $f(-x) = \eta\mu(-x) = -\eta\mu x = -f(x)$ και έτσι η γραφική της παράσταση έχει κέντρο συμμετρίας την αρχή $O(0,0)$ των αξόνων. Ακόμα έχει μέγιστο στο $x_0 = \frac{\pi}{2}$ με $f(\frac{\pi}{2}) = 1$ και ελάχιστο στο $x_1 = \frac{3\pi}{2}$ με $f(\frac{3\pi}{2}) = -1$.

- $f(x) = \sigma\upsilon\nu x, x \in \mathbb{R}, -1 \leq \sigma\upsilon\nu x \leq 1$

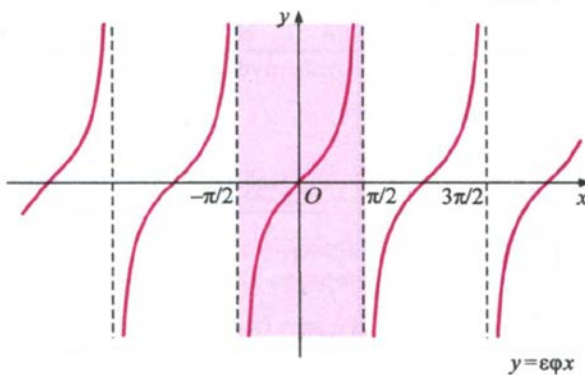


Η f είναι περιοδική με περίοδο 2π και τη μελετάμε συνήθως στο διάστημα $[0, 2\pi]$.

x	0	$\pi/2$	π	$3\pi/2$	2π
συνx	1	0	-1	0	1
	Μέγιστο		Ελάχιστο		Μέγιστο

Η συνάρτηση $f(x) = \text{συν}x$ είναι άρτια γιατί $f(-x) = \text{συν}(-x) = \text{συν}x = f(x)$ οπότε η γραφική της παράσταση έχει άξονα συμμετρίας τον άξονα yy' . Ακόμα έχει μέγιστο στα $x_1 = 0, x_2 = 2\pi$ και είναι $f(0) = 1, f(2\pi) = 1$ και ελάχιστο στο $x_3 = \pi$ με $f(\pi) = -1$.

- $f(x) = \epsilon\phi x, x \in \mathbb{R}$



Η $f(x) = \epsilon\phi x$ είναι περιοδική με περίοδο π , οπότε αρκεί να τη μελετήσουμε σε ένα διάστημα πλάτους π , π.χ. το $(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$. Η $\epsilon\phi x$ δεν ορίζεται στα $-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}$ άρα $x \neq k\pi + \frac{\pi}{2}$.


x	$-\pi/2$	$\pi/2$
εφx	→	

Η $f(x) = \epsilon\phi x$ είναι περιττή συνάρτηση γιατί $\epsilon\phi(-x) = -\epsilon\phi x$. Η $f(x) = \epsilon\phi x$ είναι γνησίως αύξουσα στο $(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$. Οι ευθείες $x = -\frac{\pi}{2}, x = \frac{\pi}{2}$ είναι κατακόρυφοι ασύμπτωτοι της γραφικής παράστασης της f .

- $f(x) = \sigma\phi x, x \in \mathbb{R}$

Η $f(x) = \sigma\phi x$ είναι περιοδική με περίοδο π , αρκεί να τη μελετήσουμε σε ένα διάστημα πλάτους π , π.χ. το $(0, \pi)$.

Η $f(x) = \sigma\phi x$ δεν ορίζεται στα $0, \pi$ άρα $x \neq k \cdot \pi$.

x	0	π
$\sigma\phi x$		

Η $f(x) = \sigma\phi x$ είναι περιττή γιατί $\sigma\phi(-x) = -\sigma\phi x$. Η ευθεία $x = \pi$ και ο άξονας yy' είναι κατακόρυφοι ασύμπτωτοι της γραφικής παράστασης της f . Η $f(x) = \sigma\phi x$ είναι γνησίως φθίνουσα στο $(0, \pi)$.

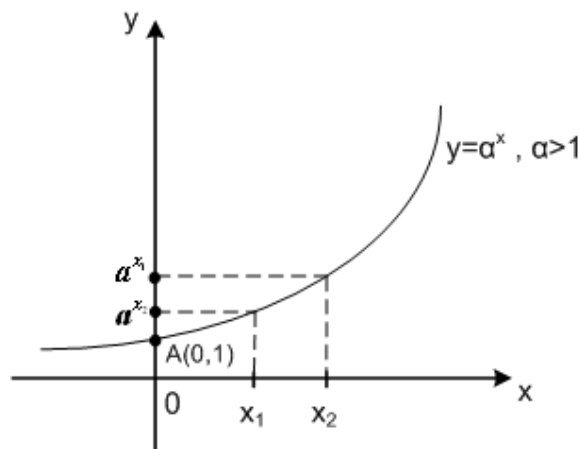
Ημερομηνία τροποποίησης: 29/8/2011

ΕΚΘΕΤΙΚΗ ΚΑΙ ΛΟΓΑΡΙΘΜΙΚΗ ΣΥΝΑΡΤΗΣΗ

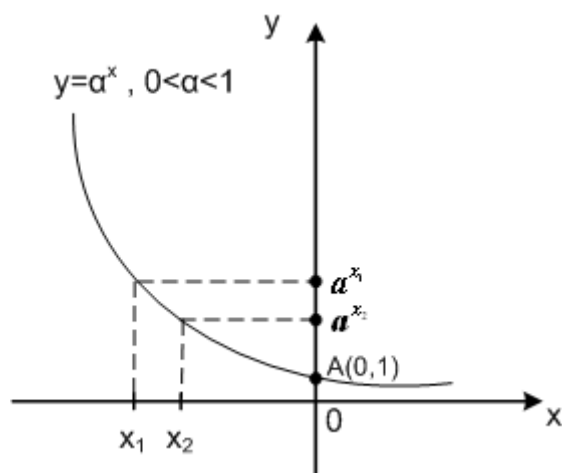
1. ΕΚΘΕΤΙΚΗ ΣΥΝΑΡΤΗΣΗ (ΜΕΛΕΤΗ ΚΑΙ ΜΟΝΟΤΟΝΙΑ) - ΕΠΙΛΥΣΗ ΕΚΘΕΤΙΚΩΝ ΕΞΙΣΩΣΕΩΝ-ΑΝΙΣΩΣΕΩΝ

Εκθετική συνάρτηση ορίζουμε τη συνάρτηση $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ με $f(x) = \alpha^x$, $\alpha > 0$ και $\alpha \neq 1$, δηλαδή $\alpha \in (0,1) \cup (1,\infty)$

- Αν $\alpha > 1$ τότε για την $f(x) = \alpha^x$ ισχύουν:
 1. έχει πεδίο ορισμού το \mathbb{R}
 2. έχει σύνολο τιμών το διάστημα $(0, +\infty)$ των θετικών πραγματικών αριθμών
 3. είναι γνησίως αύξουσα στο \mathbb{R} δηλαδή για κάθε $x_1, x_2 \in \mathbb{R}$, αν $x_1 < x_2$ τότε $\alpha^{x_1} < \alpha^{x_2}$
 4. Η γραφική της παράσταση τέμνει τον άξονα yy' στο σημείο $A(0,1)$ και έχει ασύμπτωτη τον αρνητικό ημιάξονα των x



- Αν $0 < \alpha < 1$ τότε για την $f(x) = \alpha^x$ ισχύουν:
 1. έχει πεδίο ορισμού το \mathbb{R}
 2. έχει σύνολο τιμών το διάστημα $(0, +\infty)$ των θετικών πραγματικών αριθμών
 3. είναι γνησίως φθίνουσα στο \mathbb{R} , δηλαδή για κάθε $x_1, x_2 \in \mathbb{R}$, αν $x_1 < x_2$ τότε $\alpha^{x_1} > \alpha^{x_2}$
 4. Η γραφική της παράσταση τέμνει τον άξονα yy' στο σημείο $A(0,1)$ και έχει ασύμπτωτη το θετικό ημιάξονα των x



Σχόλιο χρήσιμο για ασκήσεις με εκθετικές εξισώσεις

- Αν $x_1 \neq x_2$ τότε $\alpha^{x_1} \neq \alpha^{x_2}$ (λόγω μονοτονίας της $f(x) = \alpha^x$) οπότε με απαγωγή σε άτοπο έχουμε $\alpha^{x_1} = \alpha^{x_2} \Leftrightarrow x_1 = x_2$
- Για την επίλυση εκθετικών ανισώσεων εφαρμόζουμε τη μονοτονία της $f(x) = \alpha^x$, προσέχοντας αν $\alpha > 1$ ή $0 < \alpha < 1$
- Στη διαδικασία επίλυσης εκθετικών εξισώσεων ή ανισώσεων μπορούμε να εφαρμόζουμε τις ιδιότητες των δυνάμεων.

2. ΕΝΝΟΙΑ ΛΟΓΑΡΙΘΜΟΥ (ΟΡΙΣΜΟΣ-ΙΔΙΟΤΗΤΕΣ) - ΛΟΓΑΡΙΘΜΙΚΗ ΣΥΝΑΡΤΗΣΗ ΚΑΙ ΜΕΛΕΤΗ ΑΥΤΗΣ

Λογαριθμική συνάρτηση ορίζουμε τη συνάρτηση $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ με $f(x) = \log_{\alpha} x$, $\alpha > 0$ και $\alpha \neq 1$, $x > 0$.

Ισχύει $\log_{\alpha} x = \theta \Leftrightarrow \alpha^{\theta} = x$

Όταν $\alpha = e$ γράφουμε $\ln x$ και έχουμε φυσικό λογάριθμο του x .

Όταν $\alpha = 10$, τότε γράφουμε $\log x$.

Για τη συνάρτηση $f(x) = \log_{\alpha} x$ ισχύουν:

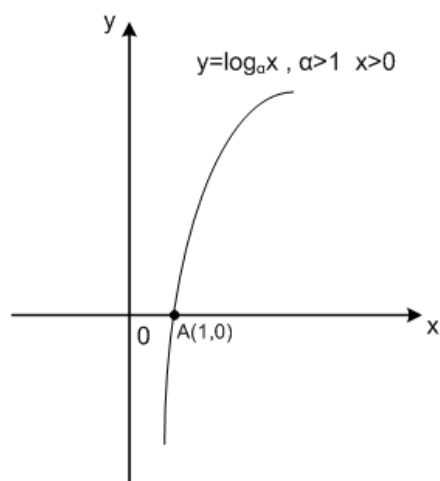
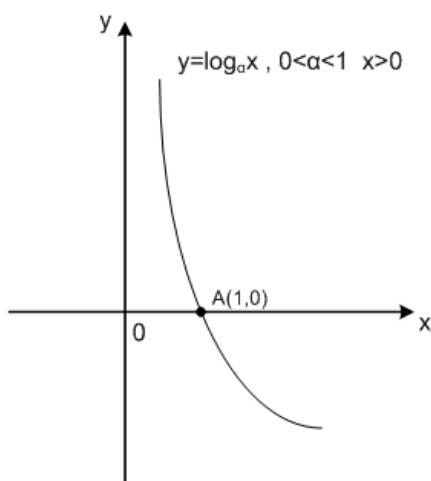
$$x \in (0, +\infty)$$

$$y \in \mathbb{R}$$

Αν $0 < \alpha < 1$, η f είναι γνησίως φθίνουσα δηλαδή αν $x_1 < x_2$ τότε $\log_{\alpha} x_1 > \log_{\alpha} x_2$

Αν $\alpha > 1$, η f είναι γνησίως αύξουσα δηλαδή αν $x_1 < x_2$ τότε $\log_{\alpha} x_1 < \log_{\alpha} x_2$

Έτσι η $f(x) = \ln x$, όπου $\alpha = e$, είναι γνησίως αύξουσα.



Ιδιότητες Λογαρίθμων

- $\log_{\alpha} (x_1 \cdot x_2) = \log_{\alpha} x_1 + \log_{\alpha} x_2$

- $\log_{\alpha} \left(\frac{x_1}{x_2} \right) = \log_{\alpha} x_1 - \log_{\alpha} x_2$
- $\log_{\alpha} x_1^k = k \cdot \log_{\alpha} x_1$
- $\log_{\alpha} \alpha = 1$ και $\log_{\alpha} 1 = 0$
- $\log_{\alpha} \alpha^x = x$ και $\alpha^{\log_{\alpha} x} = x$
- Αν:
 - (i) $\alpha > 1$ τότε $\log_{\alpha} x_1 < \log_{\alpha} x_2 \Leftrightarrow x_1 < x_2$
 - (ii) $0 < \alpha < 1$, τότε $\log_{\alpha} x_1 < \log_{\alpha} x_2 \Leftrightarrow x_1 > x_2$
- $\alpha^x = e^{x \cdot \ln \alpha}$, αφού $\alpha = e^{\ln \alpha}$
- $\log_{\beta} \theta = \frac{\log_{\alpha} \theta}{\log_{\alpha} \beta}$, $\theta > 0$, $\alpha, \beta > 0$ και $\alpha, \beta \neq 1$
- $\log_{\beta} \theta = \frac{\ln \theta}{\ln \beta}$
- $\log_{\beta} \theta = \frac{\log \theta}{\log \beta}$
- Αν:
 - (i) $\alpha > 1$ και $0 < x < 1$ τότε $\log_{\alpha} x < 0$
 - (ii) $\alpha > 1$ και $x > 1$ τότε $\log_{\alpha} x > 0$
- Αν:
 - (i) $0 < \alpha < 1$ και $x > 1$ τότε $\log_{\alpha} x < 0$
 - (ii) $0 < \alpha < 1$ και $0 < x < 1$ τότε $\log_{\alpha} x > 0$

3. ΕΠΙΛΥΣΗ ΛΟΓΑΡΙΘΜΙΚΩΝ ΕΞΙΣΩΣΕΩΝ - ΑΝΙΣΩΣΕΩΝ

- Από τη μονοτονία της λογαριθμικής συνάρτησης προκύπτει:

$$\text{Αν } x_1 \neq x_2, \text{ τότε } \log_{\alpha} x_1 \neq \log_{\alpha} x_2$$

έτσι με απαγωγή σε άτοπο έχουμε ότι ισχύει:

$$\log_{\alpha} x_1 = \log_{\alpha} x_2 \Leftrightarrow x_1 = x_2$$

- Εφαρμόζουμε τον ορισμό του λογαρίθμου και τις ιδιότητες.
- Για την επίλυση των λογαριθμικών ανισώσεων εφαρμόζουμε:
 - τον ορισμό του λογαρίθμου και τις ιδιότητες
 - τη μονοτονία της λογαριθμικής συνάρτησης

4. ΛΟΓΑΡΙΘΜΟΙ ΣΤΗΝ ΕΠΙΛΥΣΗ ΕΚΘΕΤΙΚΩΝ ΕΞΙΣΩΣΕΩΝ-ΑΝΙΣΩΣΕΩΝ

Εφαρμόζοντας τους ορισμούς και τις ιδιότητες της εκθετικής και λογαριθμικής συνάρτησης προσπαθούμε να μετατρέψουμε την εκθετική εξίσωση/ανίσωση σε λογαριθμική ή το αντίστροφο ανάλογα με το ποιο είναι πιο εύκολο.

Ημερομηνία τροποποίησης: 29/8/2011

Α. ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΑ

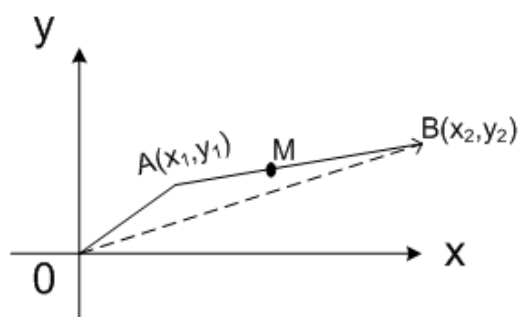
Α1. ΒΑΣΙΚΕΣ ΓΝΩΣΕΙΣ ΣΤΑ ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΑ

- Έστω διάνυσμα \vec{AB} με άκρα τα $A(x_1, y_1), B(x_2, y_2)$

$$\vec{OA} + \vec{AB} = \vec{OB}$$

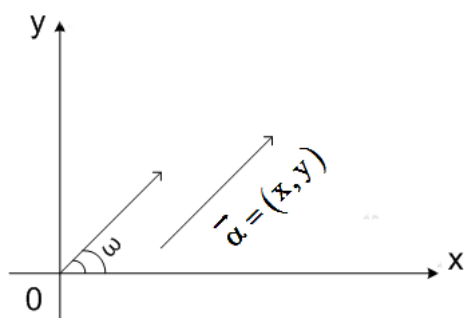
$$\vec{AB} = (x_2 - x_1, y_2 - y_1) \text{ (συντεταγμένες του } \vec{AB}\text{)}$$

Οι συντεταγμένες του μέσου M του \vec{AB} είναι $M\left(\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2}\right)$



- Έστω το διάνυσμα $\vec{\alpha} = (x, y), x \neq 0$. Τότε καλούμε συντελεστή διεύθυνσης $\lambda = \tan \omega$ όπου ω είναι η γωνία του $\vec{\alpha}$. Είναι $\lambda = \frac{y}{x}, x \neq 0$.

Δηλαδή για το \vec{AB} ισχύει $\lambda_{\vec{AB}} = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1}, x_2 - x_1 \neq 0$



- Μέτρο του διανύσματος $\vec{\alpha} = (x, y)$:

$$|\vec{\alpha}| = \sqrt{x^2 + y^2}$$

- Έτσι για το \vec{AB} είναι $|\vec{AB}| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$ δηλαδή η ευκλείδια απόσταση μεταξύ των σημείων A, B.

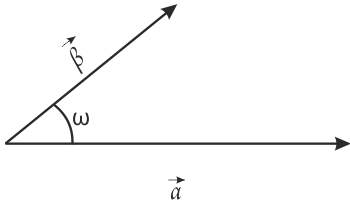
- Δύο διανύσματα $\vec{\alpha} = (x_1, y_1)$ και $\vec{\beta} = (x_2, y_2)$ είναι παράλληλα δηλαδή $\vec{\alpha} \parallel \vec{\beta}$, εάν και μόνο εάν η ορίζουσα (det) των συντεταγμένων τους είναι μηδέν δηλαδή:

$$\begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} = x_1 y_2 - x_2 y_1 = 0$$

A2. ΕΣΩΤΕΡΙΚΟ ΓΙΝΟΜΕΝΟ ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΩΝ

Έστω $\vec{\alpha} = (x_1, y_1)$, $\vec{\beta} = (x_2, y_2)$

Καλούμε εσωτερικό γινόμενο των δύο διανυσμάτων τον αριθμό $\left| \vec{\alpha} \right| \cdot \left| \vec{\beta} \right| \cdot \sigma\upsilon\nu\omega$.



Άρα $\vec{\alpha} \cdot \vec{\beta} = \left| \vec{\alpha} \right| \cdot \left| \vec{\beta} \right| \cdot \sigma\upsilon\nu\omega$ ή $\vec{\alpha} \cdot \vec{\beta} = x_1 \cdot x_2 + y_1 \cdot y_2$

Ισχύει $\sigma\upsilon\nu\omega = \frac{x_1 x_2 + y_1 y_2}{\sqrt{x_1^2 + y_1^2} \cdot \sqrt{x_2^2 + y_2^2}}$

B. ΕΥΘΕΙΑ

B1. ΣΥΝΤΕΛΕΣΤΗΣ ΔΙΕΥΘΥΝΣΗΣ ΕΥΘΕΙΑΣ, ΕΞΙΣΩΣΗ ΕΥΘΕΙΑΣ, ΠΑΡΑΛΛΗΛΕΣ ΚΑΙ ΚΑΘΕΤΕΣ ΕΥΘΕΙΕΣ, ΓΩΝΙΑ ΤΕΜΝΟΜΕΝΩΝ ΕΥΘΕΙΩΝ

- Μια ευθεία (δ) καθορίζεται από τη διεύθυνσή της. Ονομάζουμε συντελεστή διεύθυνσης αυτής $\lambda = \epsilon \phi \omega$ όπου ω η γωνία της (δ) με τον άξονα Ox . Ισχύει $0 \leq \omega \leq \pi$.
- Εξίσωση ευθείας:

1. $\epsilon: y - y_0 = \lambda(x - x_0)$, αν δίνονται ο συντελεστής διεύθυνσης της λ και η ευθεία περνάει από το σημείο $A(x_0, y_0)$. Αν $\omega = \frac{\pi}{2}$ δεν υπάρχει $\lambda \in \mathbb{R}$ και τότε $x = x_0$.

Αν δίνεται σημείο A με παραμετρική έκφραση για να ορίσουμε την ευθεία πάνω στην οποία κινείται το A εργαζόμαστε ως εξής :

Έστω $A(2\lambda - 1, \lambda + 2)$. Θέτουμε $x = 2\lambda - 1$ και $y = \lambda + 2$ και απαλείφουμε την παράμετρο λ δηλαδή $\lambda = y - 2$ άρα $x = 2 \cdot (y - 2) - 1 \Leftrightarrow x = 2y - 4 - 1 \Leftrightarrow x - 2y + 5 = 0$.

2. $\epsilon: Ax + By + \Gamma = 0$ με $|A| + |B| \neq 0$ αν $B \neq 0$ τότε $\lambda_\epsilon = -\frac{A}{B}$

Αν $(\delta_1) \parallel (\delta_2)$ τότε $\lambda_1 = \lambda_2$

Αν $(\delta_1) \perp (\delta_2)$, τότε $\lambda_1 \cdot \lambda_2 = -1$

- Για να βρούμε τη γωνία δύο ευθειών $(\delta_1), (\delta_2)$ εργαζόμαστε ως εξής:

Λαμβάνουμε διάνυσμα $\vec{\alpha} \parallel (\delta_1)$ και $\vec{\beta} \parallel (\delta_2)$

Βρίσκουμε τη γωνία των διανυσμάτων $\vec{\alpha}, \vec{\beta}$

B2. ΑΠΟΣΤΑΣΗ ΣΗΜΕΙΟΥ ΑΠΟ ΕΥΘΕΙΑ

Απόσταση d σημείου $A(x_0, y_0)$ από την ευθεία (ϵ): $Ax + By + \Gamma = 0$:

$$d = \frac{|Ax_0 + By_0 + \Gamma|}{\sqrt{A^2 + B^2}}$$

B3. ΕΜΒΑΔΟΝ ΤΡΙΓΩΝΟΥ (ΑΒΓ)

Εμβαδόν τριγώνου (ΑΒΓ) όπου $A(x_1, y_1), B(x_2, y_2), \Gamma(x_3, y_3)$:

$$E = \frac{1}{2} \cdot |\det(\vec{AB}, \vec{AG})|, \text{ όπου } \det(\vec{AB}, \vec{AG}) \text{ είναι η ορίζουσα των συντεταγμένων των } \vec{AB}, \vec{AG}.$$

Γ. ΚΩΝΙΚΕΣ ΤΟΜΕΣ

Γ1. ΚΥΚΛΟΣ-ΕΞΙΣΩΣΕΙΣ ΚΥΚΛΟΥ

1. $(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 = \rho^2$, όπου $K(x_0, y_0)$ είναι το κέντρο του και ρ = ακτίνα του

Όταν το κέντρο είναι η αρχή των αξόνων η εξίσωση γίνεται:

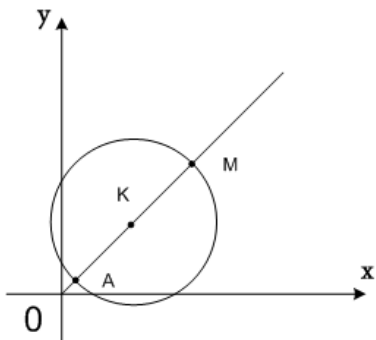
$x^2 + y^2 = \rho^2$ και η εξίσωση της εφαπτομένης (ε) σε ένα σημείο του $A(x_1, y_1)$ είναι

$\varepsilon: xx_1 + yy_1 = \rho^2$

2. $x^2 + y^2 + Ax + By + \Gamma = 0$ όταν $A^2 + B^2 - 4\Gamma > 0$

Ο κύκλος τότε έχει κέντρο $K\left(-\frac{A}{2}, -\frac{B}{2}\right)$ και ακτίνα $\rho = \frac{\sqrt{A^2 + B^2 - 4\Gamma}}{2}$

Γ2. ΜΕΓΙΣΤΗ-ΕΛΑΧΙΣΤΗ ΑΠΟΣΤΑΣΗ ΣΗΜΕΙΟΥ ΤΟΥ ΚΥΚΛΟΥ ΑΠΟ ΤΗΝ ΑΡΧΗ ΤΩΝ ΑΞΟΝΩΝ



(OA) =ελάχιστη απόσταση από το $O(0,0)$, (OM) =μέγιστη απόσταση από το $O(0,0)$

Γ3. ΠΑΡΑΒΟΛΗ

- Η εξίσωση παραβολής C με εστία $E\left(\frac{\rho}{2}, 0\right)$ και διευθετούσα $\delta: x = -\frac{\rho}{2}$ είναι $y^2 = 2\rho x$

- Η εφαπτόμενη της παραβολής $y^2 = 2\rho x$ στο σημείο $M(x_1, y_1)$ έχει εξίσωση:

$$yy_1 = \rho(x + x_1)$$

- Εξίσωση παραβολής C με εστία $E\left(0, \frac{\rho}{2}\right)$ και διευθετούσα $\delta: y = -\frac{\rho}{2}$ είναι: $x^2 = 2\rho y$

- Η εφαπτομένη της παραβολής $x^2 = 2\rho y$ στο σημείο $M_1(x_1, y_1)$ έχει εξίσωση

$$xx_1 = \rho(y + y_1)$$

Γ4. ΕΛΛΕΙΨΗ

- Η εξίσωση της έλλειψης C με εστίες τα σημεία $E'(-\gamma, 0)$, $E(\gamma, 0)$ και σταθερό άθροισμα 2α είναι:

$$\frac{x^2}{\alpha^2} + \frac{y^2}{\beta^2} = 1 \text{ όπου } \beta = \sqrt{\alpha^2 - \gamma^2}$$

- Η εφαπτόμενη της έλλειψης C στο σημείο της $M_1(x_1, y_1)$ έχει εξίσωση $\frac{xx_1}{\alpha^2} + \frac{yy_1}{\beta^2} = 1$

- Η εξίσωση της έλλειψης C με εστίες τα σημεία $E'(0, -\gamma)$, $E(0, \gamma)$ και σταθερό άθροισμα 2α είναι:

$$\frac{x^2}{\beta^2} + \frac{y^2}{\alpha^2} = 1 \text{ όπου } \beta = \sqrt{\alpha^2 - \gamma^2}$$

- Η εξίσωση της εφαπτομένης στο σημείο της $M_1(x_1, y_1)$ έχει εξίσωση $\frac{yy_1}{\alpha^2} + \frac{xx_1}{\beta^2} = 1$

- Η εκκεντρότητα της έλλειψης ορίζεται ως: $\epsilon = \frac{\gamma}{\alpha} < 1$ ή $\epsilon = \frac{\sqrt{\alpha^2 - \beta^2}}{\alpha}$

$$\text{Άρα } \frac{\beta}{\alpha} = \sqrt{1 - \epsilon^2}$$

- Αν M_1, M_2 είναι δύο οποιαδήποτε σημεία της έλλειψης συμμετρικά ως προς O τότε το ευθύγραμμο τμήμα M_1M_2 λέγεται διάμετρος της έλλειψης και ισχύει

$$2\beta \leq (M_1M_2) \leq 2\alpha$$

2α = μήκος μεγάλου άξονα, 2β = μήκος μικρού άξονα

Γ5. ΥΠΕΡΒΟΛΗ

- Η εξίσωση της υπερβολής C με εστίες τα σημεία $E'(-\gamma, 0)$, $E(\gamma, 0)$ και σταθερή διαφορά 2α είναι:

$$\frac{x^2}{\alpha^2} - \frac{y^2}{\beta^2} = 1 \text{ όπου } \beta = \sqrt{\gamma^2 - \alpha^2}$$

- Η εφαπτομένη της υπερβολής στο σημείο $M_1(x_1, y_1)$ είναι $\frac{xx_1}{\alpha^2} - \frac{yy_1}{\beta^2} = 1$.

- Η εξίσωση της υπερβολής C με εστίες τα σημεία $E'(0, -\gamma)$, $E(0, \gamma)$ και σταθερή διαφορά 2α είναι:

$$\frac{y^2}{\alpha^2} - \frac{x^2}{\beta^2} = 1, \text{ όπου } \beta = \sqrt{\gamma^2 - \alpha^2}$$

- Αν $\alpha = \beta$ τότε έχουμε $x^2 - y^2 = \alpha^2$ που λέγεται ισοσκελής υπερβολή

- Οι ασύμπτωτες της υπερβολής $\frac{x^2}{\alpha^2} - \frac{y^2}{\beta^2} = 1$ είναι $y = \frac{\beta}{\alpha}x$, $y = -\frac{\beta}{\alpha}x$

- Οι ασύμπτωτες της υπερβολής $\frac{y^2}{\alpha^2} - \frac{x^2}{\beta^2} = 1$ είναι $y = \frac{\alpha}{\beta}x$, $y = -\frac{\alpha}{\beta}x$

- Η εκκεντρότητα της υπερβολής ορίζεται ως: $\epsilon = \frac{\gamma}{\alpha} > 1$, $\frac{\beta}{\alpha} = \sqrt{\epsilon^2 - 1}$

- Εφαπτομένη της υπερβολής $\frac{y^2}{\alpha^2} - \frac{x^2}{\beta^2} = 1$ σε σημείο της $M_1(x_1, y_1)$ είναι: $\frac{yy_1}{\alpha^2} - \frac{xx_1}{\beta^2} = 1$

Ημερομηνία τροποποίησης: 29/8/2011

ΑΡΙΘΜΗΤΙΚΗ - ΓΕΩΜΕΤΡΙΚΗ ΠΡΟΟΔΟΣ

1. ΑΡΙΘΜΗΤΙΚΗ ΠΡΟΟΔΟΣ

Αριθμητική πρόοδος (Α.Π.) λέγεται μια ακολουθία (α_n) , αν κάθε όρος της προκύπτει από τον προηγούμενο του με πρόσθεση του ίδιου πάντοτε αριθμού, τον οποίο ονομάζουμε διαφορά της προόδου και συμβολίζουμε με ω .

Δηλαδή $\alpha_{n+1} = \alpha_n + \omega \Leftrightarrow \alpha_{n+1} - \alpha_n = \omega$

Οι όροι της Α.Π. είναι $\alpha_1, \alpha_1 + \omega, \alpha_1 + 2\omega, \dots, \alpha_1 + (n-1)\omega$

Άρα $\alpha_n = \alpha_1 + (n-1)\omega, n \in \mathbb{N}^*$.

- Τρεις αριθμοί α, β, γ είναι διαδοχικοί όροι Α.Π. αν και μόνο αν ισχύει $\beta = \frac{\alpha + \gamma}{2}$.

Ο β λέγεται αριθμητικός μέσος των α και γ .

- Το άθροισμα των n πρώτων όρων της αριθμητικής προόδου (α_n) με διαφορά ω είναι:

$$S_n = \frac{n}{2}(\alpha_1 + \alpha_n) \quad \text{ή} \quad S_n = \frac{n}{2}[2\alpha_1 + (n-1)\omega]$$

2. ΓΕΩΜΕΤΡΙΚΗ ΠΡΟΟΔΟΣ

Γεωμετρική πρόοδος (Γ.Π.) λέγεται μια ακολουθία (α_n) , αν κάθε όρος της προκύπτει από τον προηγούμενό του με πολλαπλασιασμό επί το ίδιο πάντοτε μη μηδενικό αριθμό, τον οποίο ονομάζουμε λόγο της προόδου και τον συμβολίζουμε με λ .

Αν $\lambda \neq 0$ ισχύει $\alpha_{n+1} = \alpha_n \cdot \lambda$ ή $\frac{\alpha_{n+1}}{\alpha_n} = \lambda$

Οι όροι της Γ.Π. είναι: $\alpha_1, \alpha_1 \cdot \lambda, \alpha_1 \cdot \lambda^2, \dots, \alpha_1 \cdot \lambda^{n-1}$

Έτσι $\alpha_n = \alpha_1 \cdot \lambda^{n-1}, n \in \mathbb{N}^*$.

- Τρεις μη μηδενικοί αριθμοί α, β, γ είναι διαδοχικοί όροι Γ.Π., αν και μόνο αν ισχύει $\beta^2 = \alpha\gamma$.

Ο β λέγεται γεωμετρικός μέσος των α και γ .

- Το άθροισμα των πρώτων n όρων μιας γεωμετρικής προόδου (α_n) με λόγο $\lambda \neq 1$

είναι $S_n = \alpha_1 \cdot \frac{\lambda^n - 1}{\lambda - 1}$

Ημερομηνία τροποποίησης: 29/8/2011