

ΦΥΣΙΚΗ ΚΑΤΕΥΘΥΝΣΗΣ

A. ΤΑΛΑΝΤΟΣΕΙΣ

§ 1.3 Απλή Αρμονική Ταλάντωση.

Ταλάντωση, κάθε παλινδρομική κίνηση χύρω από μια ευκεκρμένη θέση - θέση αναφορας (Θ.Α) -.

Θέση ισορροπίας (Θ.Ι), σε μία ταλάντωση, είναι η θέση στην οποία η συνισταμένη των ακούμενων δυνάμεων στον ταλαντωτή - το σώμα που ταλαντώνεται - είναι μηδέν.

Στις περιοδικές ταλαντώσεις η (Θ.Ι) συμπίπτει με τη (Θ.Α).

Γραμμική ταλάντωση (Γ.Τ), κάθε ταλάντωση στην οποία η τροχιά του ταλαντωτή είναι ευθεία γραμμή.

Στις γραμμικές και περιοδικές ταλαντώσεις ο ταλαντωτής κινείται μεταξύ δύο ακραίων θέσεων που ισαπέχουν από τη (Θ.Ι) του.

Απομάκρυνση (x), σε μία Γ.Π.Τ ονομάζεται η συντεταχμένη του σημείου που βρίσκεται ο ταλαντωτής ως προς τη (Θ.Ι) του και πλάτος (A) η μέγιστη τιμή του μέτρου της, δηλαδή $A = |x|_{\max}$.

Για την απόσταση (d) του ταλαντωτή από τη (Θ.Ι) του ισχύει ότι $d = |x|$.

Απλή αρμονική ταλάντωση (Α.Α.Τ), λέγεται κάθε Γ.Π.Τ στην οποία η απομάκρυνση του ταλαντωτή από τη (Θ.Ι) του είναι ημιτονοειδής συνάρτηση του χρόνου.

Αν σε μία Π.Τ ο ταλαντωτής, σε χρόνο t

διέρχεται N φορές από ένα ευχκεκκριμένο σημείο της τροχιάς του με ταχύτητα της ίδιας κατεύθυνσης, ως:

Περίοδος (T) της ταλάντωσης ορίζεται το πηλίκο $T = t/N$, δηλαδή η περίοδος εκφράζει το χρονικό διάστημα μεταξύ δύο διαδοχικών διελεύσεων του ταλαντωτή από το ευχκεκκριμένο σημείο της τροχιάς του με ταχύτητα ίδιας κατεύθυνσης, και τη μετράμε σε s .

Συχνότητα (f) της ταλάντωσης ορίζεται το πηλίκο $f = N/t$, δηλαδή η συχνότητα εκφράζει τον αριθμό των διελεύσεων του ταλαντωτή — το πόσες φορές περνάει ο ταλαντωτής — από το ευχκεκκριμένο σημείο της τροχιάς του με ταχύτητα της ίδιας κατεύθυνσης, σε ένα δευτερόλεπτο, και τη μετράμε σε $c/s = s^{-1}$ (Hz).

Αν στη σχέση $f = N/t$ θέσουμε όπου $N = 1$ τότε θα είναι $t = T$, οπότε $f = 1/T$. Επομένως τα μέγεθη περίοδος και συχνότητα είναι αντίστροφα.

Σε μία Α.Α.Τ, αν ο ταλαντωτής τη χρονική στιγμή μηδέν — $t = 0$ — βρίσκεται στη Θ.Ι του — θέση $x = 0$ — και κινείται κατά τη θετική φορά — $v > 0$ — η απομάκρυνσή του προκύπτει από τη σχέση $x = A \eta \mu \omega t$ (1), όπου A το πλάτος της ταλάντωσης και ω η γωνιακή της συχνότητα.

Σ' αυτή την περίπτωση η ταχύτητα και η επιτάχυνση του ταλαντωτή προκύπτουν από τις σχέσεις $v = v_0 \sigma \nu \omega t$ (2) και $a = -a_0 \eta \mu \omega t$ (3) αντίστοιχα, όπου v_0 το πλάτος της ταχύτητας — η μέγιστη τιμή του μέτρου της — $v_0 = |v|_{\max}$ — και a_0 το πλάτος της επιτάχυνσης — η μέγιστη τιμή του μέτρου της — $a_0 = |a|_{\max}$ —.

Αποδεικνύεται ότι: $v_0 = \omega A$ και $a_0 = \omega^2 A$.

Παρατηρήσεις

1. Στις σχέσεις (1), (2), (3) τα σύμβολα x, v, a

α παραστάζουν τις αλγεβρικές τιμές των αντίστοιχων διανυσματικών μέγεθών.

Η αλγεβρική τιμή κάθε διανυσματικού μέγεθους είναι το μέτρο του με πρόσημο που καθορίζεται από τη φορά του αντίστοιχου διανύσματος σε σχέση με συμφωνημένο άξονα.

2. Αν τη χρονική στιγμή μηδέν $t=0$ ο ταλαντωτής δε βρίσκεται στη Θ.Ι του $x=0$, ή βρίσκεται στη Θ.Ι του αλλά κινείται κατά την αρνητική φορά $v < 0$ οι σχέσεις (1), (2), (3) διαφοροποιούνται και γίνονται:

$$\underline{x = A \eta \mu(\omega t + \phi_0)}, \quad \underline{v = v_0 \sigma \upsilon \nu(\omega t + \phi_0)},$$

$$\underline{a = -a_0 \eta \mu(\omega t + \phi_0)}.$$

3. Για τη χωνιακή συχνότητα λέγεται ότι $\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f$ ενώ η μονάδα μέτρησης της είναι το 1 rad/s .

Η χωνιακή συχνότητα είναι ένα μέγεθος χωρίς άμεση φυσική σημασία που αναφέρεται σε όλα τα περιοδικά φαινόμενα.

Π.χ στην ομαλή κυκλική κίνηση ορίζεται το μέγεθος χωνιακή ταχύτητα με μέτρο $\omega = d\phi/dt$.

Η ομαλή κυκλική κίνηση όμως είναι ταυτόχρονα κυκλική κίνηση και περιοδική κίνηση.

Έτσι, στην ομαλή κυκλική κίνηση το μέτρο της χωνιακής ταχύτητας που έχει ως κυκλική κίνηση λούεται με τη χωνιακή συχνότητα που έχει ως περιοδική κίνηση.

Φάση (ϕ) στην Α.Α.Τ ονομάζουμε την ποσότητα ωt εφόσον $x = A \eta \mu \omega t$ ή την ποσότητα $\omega t + \phi_0$ εφόσον $x = A \eta \mu(\omega t + \phi_0)$ και τη μετράμε σε ακτίνια $-\text{rad}$.

α. Αν $\phi = \omega t$ τότε για $t=0$ είναι $\phi=0$, ενώ για $t=T$ είναι $\phi = \omega T = (2\pi/T)T = 2\pi \text{ rad}$.

β. Αν $\phi = \omega t + \phi_0$ τότε για $t=0$ είναι $\phi = \phi_0$, όπου ϕ_0 η αρχική φάση - η φάση της ταλάντωσης τη χρονική στιγμή μηδέν.

Η αρχική φάση ϕ_0 μας πληροφορεί για τη θέση, την ταχύτητα και την επιτάχυνση ταλαντωτή τη χρονική στιγμή μηδέν.

Για την αρχική φάση ισχύει $0 \leq \phi_0 < 2\pi$

Διαφορά φάσης, $\Delta\phi = \phi_1 - \phi_2$, μεταξύ δύο μέγεθών, από αυτά που περιγράφουν την Α.Α.Τ σημαίνει ότι:

1. τα μέγεθρα αυτά δεν παίρνουν ταυτόχρονα τη μέγιστη ή την ελάχιστη τιμή τους και γενικότερα τις αντίστοιχες τιμές τους σε αντίθεση με ότι συμβαίνει όταν δύο μέγεθρα είναι συμφασικά - έχουν την ίδια φάση.

2. αν κάποια χρονική στιγμή το μέγεθος που προηγείται σε φάση κατά $\Delta\phi$ έχει ορισμένη τιμή, το άλλο μέγεθος θα πάρει την αντίστοιχη τιμή - μέγιστη, ελάχιστη κ.τ.λ - τη χρονική στιγμή $t + \Delta t$.

Επειδή όμως $\omega = \Delta\phi / \Delta t \rightarrow 2\pi / T = \Delta\phi / \Delta t \leftrightarrow$

$$\Delta t = \frac{T}{2\pi} \cdot \Delta\phi \leftrightarrow \Delta\phi = \frac{2\pi}{T} \Delta t$$

Π.χ η σχέση $v = v_0 \sin \omega t$ γράφεται $v = v_0 \sin(\omega t + \pi/2)$, οπότε αν τη συγκρίνουμε με τη σχέση $x = A \sin \omega t$ θα παρατηρήσουμε ότι η φάση της ταχύτητας - $\omega t + \pi/2$ - προηγείται της φάσης της απομάκρυνσης κατά $\pi/2$, δηλαδή μεταξύ ταχύτητας και απομάκρυνσης υπάρχει διαφορά φάσης $\Delta\phi = \pi/2$ rad.

Αυτό σημαίνει ότι η ταχύτητα και η απομάκρυνση παίρνουν τις αντίστοιχες τιμές τους με χρονική διαφορά $\Delta t = (T/2\pi) \pi/2 = T/4$.

Κατά τον ίδιο τρόπο και επειδή $a = -a_0 \sin \omega t = a_0 \sin(-\omega t) \leftrightarrow a = a_0 \sin(\omega t + \pi)$, $v = v_0 \sin \omega t \leftrightarrow v = v_0 \sin(\omega t + \pi/2)$ και $x = A \sin \omega t$ προκύπτει ότι η επιτάχυνση προηγείται της ταχύτητας κατά $\pi/2$ και της απομάκρυνσης κατά π rad. Αυτό σημαίνει ότι η επιτάχυνση, η ταχύτητα και η απομάκρυνση παίρνουν

τις αντίστοιχες τιμές τους με χρονική διαφορά $T/4$ η επιτάχυνση από την ταχύτητα και $T/2$ η επιτάχυνση από την απομάκρυνση.

A.A.T – Δυναμική προέχωση.

Αν ένας βηματικός ταλαντωτής εκτελεί Α.Α.Τ με μία τυχαία θέση (Τ.Θ) της τροχιάς του έχει επιτάχυνση a , ανεξάρτητη από τη φορά της ταχύτητας στην ίδια θέση.

Σύμφωνα με το 2^ο νόμο του Νεύτωνα η συνολική δύναμη ΣF που ασκείται στον ταλαντωτή και είναι υπεύθυνη για την επιτάχυνσή του είναι $\Sigma F = ma \rightarrow \Sigma F = -m a_{\text{οημ}\phi} \quad \phi = \omega t$ ή $\phi = \omega t + \phi_0$. Άρα $\Sigma F = -m \omega^2 A \eta \mu \phi \quad x = A \eta \mu \phi$
 $\Sigma F = -m \omega^2 x$

Αν συμβολίσουμε με D το χινόμενο $m \omega^2$ θα είναι $\Sigma F = -D \cdot x$, όπου $D = m \omega^2$.

Απο τη σχέση αυτή φαίνεται ότι, όταν ένα σώμα – ταλαντωτής – εκτελεί Α.Α.Τ η συνισταμένη δύναμη που δέχεται είναι ανάλογη με την απομάκρυνση του σώματος από τη Θ.Ι του και έχει αντίθετη φορά από αυτήν.

Στη σχέση $\Sigma F = -D \cdot x$ η δύναμη ΣF ονομάζεται δύναμη επαναφοράς – γιατί τείνει να επαναφέρει το σώμα που εκτελεί την Α.Α.Τ στη Θ.Ι του – και η σταθερά αναλογίας D ονομάζεται σταθερά επαναφοράς.

Η παραπάνω σχέση είναι χρωστή και σαν συνθήκη για την παραχωρή Α.Α.Τ. Η χρησιμοποίηση όμως μόνο της σχέσης $\Sigma F = -D \cdot x$ ως αναγκασίας και ικανής συνθήκης προκειμένου να έχουμε Α.Α.Τ δεν είναι σωστό με την έννοια ότι με το να ασκηθεί συνισταμένη δύναμη $\Sigma F = -D \cdot x$ σ' ένα σώμα, δε σημαίνει ότι το σώμα θα εκτελέσει σωστά και καλά Α.Α.Τ. Ισχύει βέβαια ως συνθήκη στην περίπτωση που δεν υπάρχουν

τριβές και οι ασκούμενες δυνάμεις στο σώμα είναι διατηρητικές, δηλαδή όταν η ενέργεια διατηρείται.

Παρατηρήσεις

1. Σε ένα πρόβλημα, για να αποδείξουμε ότι ένα σώμα εκτελεί Α.Α.Τ θα πρέπει:

α. να βρούμε τη ΣF στο σώμα στη Θ.Ι του και με βάση ότι στη Θ.Ι είναι ΣF=0 να εξάχουμε τη σχέση που ισχύει ανάμεσα σε μετέθετα που σχετίζονται με το ταλαντούμενο σύστημα.

β. να βρούμε τη ΣF στο σώμα σε μία Τ.Θ της τροχιάς του με απομάκρυνση X από τη Θ.Ι του και να δείξουμε στη συνέχεια ότι η ΣF συνδέεται με την απομάκρυνση X με μία σχέση της μορφής, ΣF = -D·X, όπου D: σταθερά.

ΠΡΟΣΟΧΗ.

Στην Τ.Θ η ΣF υπολογίζεται αν από τα μέτρα των δυνάμεων που ασκούνται στο σώμα και έχουν τη φορά της απομάκρυνσης X αφαιρέσουμε τα μέτρα των δυνάμεων που έχουν αντίθετη φορά.

Αυτό σημαίνει ότι για το συγκεκριμένο υπολογισμό και μόνο θεωρούμε ως θετική τη φορά της απομάκρυνσης X στην Τ.Θ.

2. Επειδή $D = m\omega^2 \leftrightarrow \omega^2 = D/m \leftrightarrow \omega = \sqrt{D/m}$

$\leftrightarrow 2\pi/T = \sqrt{D/m} \leftrightarrow T = 2\pi\sqrt{m/D}$, οπότε

$$f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{D}{m}}$$

Η σταθερά επαναφοράς D έχει μονάδα μέτρησης στο S.I το 1 N/m.

Η σταθερά D γενικά δεν εξαρτάται από τη μάζα του ταλαντωτή και την κυκλική-χωνιακή-συχνότητα ταλάντωσης.

Η D εξαρτάται από τα φυσικά χαρακ-

τηριετικά του ταλαντούμενου συστήματος.
Π.χ στην περίπτωση οριζόντιου ή κατακόρυφου ελατηρίου είναι $D=K$, όπου K η σταθερά του ελατηρίου. Δηλαδή εξαρτάται από πόσο μαλακό ή σκληρό είναι το ελατήριο.

3. Για τη δύναμη επαναφοράς λέχουμε ότι:

$$\Sigma F = -D \cdot x = -D A \eta \mu \phi = -\Sigma F_0 \eta \mu \phi, \text{ όπου}$$

$$\Sigma F_0 = |\Sigma F|_{\max} = D \cdot A,$$

$$\text{ή } \Sigma F_0 = m a_0 = m \omega^2 A = D \cdot A,$$

$$\text{ή } \Sigma F_0 = |\Sigma F|_{\max} = |-D \cdot x|_{\max} = D \cdot |x|_{\max} = D \cdot A.$$

A.A.T – Ενεργειακή προέκκληση.

Ενέργεια ταλάντωσης (E_t) ονομάζεται η διαφορά ανάμεσα στη μηχανική ενέργεια E που έχει ο ταλαντωτής σε μία Τ.Θ της τροχιάς του όταν ταλαντώνεται και στη μηχανική ενέργεια E_0 που έχει όταν ηρεμεί στη Β.Ι του.

Παρατήρηση

Στην A.A.T η E_t είναι σταθερή διότι η διαφορική εξίσωση που παράγει την εξίσωση κίνησης δέχεται μόνο διατηρητικές δυνάμεις με συνέπεια η ίδια η εξίσωση κίνησης να εξασφαλίσει, ευθύς μόλις χραφτεί, τη διατήρηση της E_t .

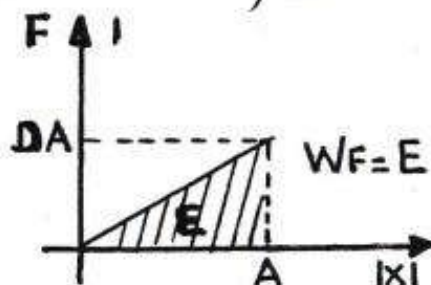
Επομένως δε θεωρείται αναγκαίο να μπαίνει ως προϋπόθεση και να τονίζεται κάθε φορά η διατήρηση της E_t , όπως συμβαίνει και στο σχολικό βιβλίο, είναι δηλαδή πλεονασμός, ιδιαίτερα στην περίπτωση που οι σχέσεις που περιγράφουν την A.A.T έχουν ήδη χρησιμοποιηθεί.

Η ενέργεια ταλάντωσης E_t είναι ίση με το έργο W_F της δύναμης F που πρέπει να ασκηθεί στον ταλαντωτή, κατά την ενεργοποίησή του σε A.A.T, προκειμένου να μεταφερθεί, με σταθερή ταχύτητα (με ταχύτητα περίπου μηδέν),

από τη Θ.Ι του βτη θέση μεξίστης απομάκρυνσης $x = +A$.

→ Κατά τη μεταφορά όμως του ταλαντωτή, η \vec{F} την κάθε χρονική στιγμή, είναι αντίθετη της δύναμης επαναφοράς $\vec{\Sigma F} = -D \cdot \vec{x}$, δηλαδή $F = \Sigma F = D|x|$, όπου $|x|$ το μέτρο της απομάκρυνσης, οπότε $|x| \in [0, A]$.

Η F είναι μεταβλητού μέτρου οπότε από το διάγραμμα της $F = f(|x|)$ προκύπτει ότι $W_F = DA^2/2$, οπότε επειδή $W_F = E_T$



είναι
$$E_T = \frac{1}{2} D \cdot A^2$$

Είναι $E_T = (1/2) DA^2 = (1/2) m \omega^2 A^2 \quad \underline{v_0 = \omega A}$

$$E_T = \frac{1}{2} m v_0^2$$

Επειδή $E_T = (1/2) D \cdot A^2 = (1/2) DA \cdot A \quad \underline{\Sigma F_0 = DA}$

$$E_T = \frac{1}{2} \Sigma F_0 \cdot A$$

Σε μία Α.Α.Τ στον ταλαντωτή, κατά τη διάρκεια της ταλάντωσής του, αγκοιώνται μόνο δυνάμεις διατηρητικές. Επομένως μέσω του έργου των δυνάμεων αυτών η δυναμική ενέργεια λόγω ταλάντωσης U_T μετατρέπεται περιοδικά σε κινητική ενέργεια λόγω ταλάντωσης K_T και αντίστροφα, ενώ η μηχανική ενέργεια λόγω ταλάντωσης διατηρείται.

Επομένως σε μία Τ.Θ με απομάκρυνση x από τη Θ.Ι θα είναι $E_T = K_T + U_T$ (1).

Αν σε μία Τ.Θ με απομάκρυνση x από τη Θ.Ι η ταχύτητα του ταλαντωτή λόγω ταλάντωσης είναι u για την κινητική ενέργεια λόγω ταλάντωσης ισχύει ότι $K_T = \frac{1}{2} m u^2$ ενώ από την (1) προκύπτει

$$\text{ότι } U_T = E_T - K_T \rightarrow U_T = DA^2/2 - mU^2/2 \rightarrow$$

$$U_T = DA^2/2 - mU_0^2 \sin^2 \phi / 2 =$$

$$= DA^2/2 - m\omega^2 A^2 \sin^2 \phi / 2 =$$

$$= DA^2/2 - DA^2 \sin^2 \phi / 2 =$$

$$= DA^2/2 [1 - \sin^2 \phi] =$$

$$= DA^2 \eta^2 \phi / 2 \quad \underline{x = A \eta \phi} \rightarrow$$

$$U_T = \frac{1}{2} D \cdot x^2$$

Επομένως σε μία Τ.Θ της τροχιάς του ταλαντωτή με απομάκρυνση x από τη Θ.Ι όπου η ταχύτητά του είναι U ισχύει ότι

$$E_T = \frac{1}{2} mU^2 + \frac{1}{2} Dx^2 \quad (2)$$

Όταν $x=0$ είναι $U=U_0$ ενώ όταν $x=\pm A$ είναι $U=0$, οπότε από την (2) \rightarrow

$$E_T = \frac{1}{2} DA^2 = \frac{1}{2} mU_0^2$$

Σε κάθε θέση ταλάντωσης είναι $E_T = K_T + U_T$
 οπότε:

α. $DA^2/2 = K_T + Dx^2/2 \rightarrow$

$$K_T = (1/2) D(A^2 - x^2)$$

β. $mU_0^2/2 = mU^2/2 + U_T \rightarrow$

$$U_T = (1/2) (U_0^2 - U^2)$$

Δυναμική ενέργεια λόγω ταλάντωσης.
Μια άλλη προέχχιση

Κατά τη διάρκεια της ταλάντωσης, για τη μεταβολή της U_T κατά τη μετακίνηση τδ ταλαντωτή από μια θέση με απομάκρυνση x_1 σε μια άλλη θέση με απομάκρυνση x_2 ισχύει ότι

$$\Delta U_T(x_1 \rightarrow x_2) = -W_{\Sigma F}(x_1 \rightarrow x_2) \rightarrow$$

$U_T(x_1) - U_T(x_2) = W_{\Sigma F}(x_1 \rightarrow x_2)$, οπότε αν $x_2 = 0$ η θ.Ι και $x_1 = x$ μία τ.θ επειδή στη θ.Ι είναι $U_T = 0$ θα είναι $U_T(x) = W_{\Sigma F}(x \rightarrow 0)$

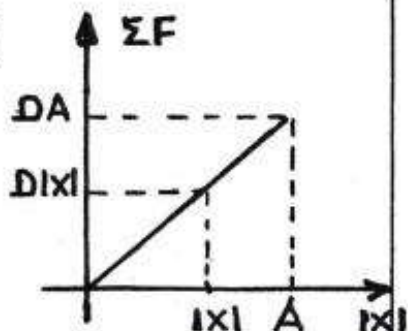
Είναι $\vec{\Sigma F} = -D\vec{x}$, οπότε

$$\Sigma F = D|x|, \text{ όπου } |x| \in [0, A]$$

Η ΣF είναι μεταβλητού μέτρου, οπότε από το διάγραμμα της $\Sigma F = f(|x|)$ προκύπτει ότι

$$W_{\Sigma F}(x \rightarrow 0) = \frac{1}{2} D x^2, \text{ οπότε}$$

$$U_T(x) = \frac{1}{2} D x^2$$



Παρατήρηση

Αποδείξαμε ότι σε κάθε Α.Α.Τ είναι $E_T = (1/2) D A^2 = (1/2) m v_0^2$. Επομένως, τόσο το πλάτος A όσο και η μέγιστη ταχύτητα v_0 καθορίζονται μόνο από την E_T , δηλαδή την ενέργεια που δίνεται στον ταλαντωτή κατά την ενεργοποίησή του σε ταλάντωση.

Προερατικά για όδους/ες θέλουν κάτι περισσότερα.

Όταν χαρακτηρίσουμε την Αρμονική Ταλάντωση με τον προσδιορισμό Απλή, θέλουμε να δώσουμε έμφαση στο γεγονός ότι η κίνηση αυτή είναι η απλούστερη όλων των ταλαντώσεων, υπό την έννοια ότι "η οποιαδήποτε ταλάντωση μπορεί να αναλυθεί κατά Fourier σε αρμονικές ταλαντώσεις".

Η Αρμονική Ταλάντωση δηλαδή είναι κάτι σαν "δομικός λίθος" όλων των ταλαντώσεων.

Η έννοια Αρμονικός Ταλαντωτής

Για τους φυσικούς ο μηχανικός ΤΑΛΑΝΤΩ

ΤΗΣ είναι μία έννοια με ειδικό περιεχόμενο. Πρόκειται για ένα αντικείμενο το οποίο αλληλεπιδρά με το περιβάλλον με ειδικό τρόπο.

Ο τρόπος αυτός μπορεί να περιγραφεί είτε στη Νευτωνική χλώσσα των δυνάμεων είτε στη χλώσσα της ενέργειας.

Ένα "προσωπικό" του στοιχείο είναι η θέση ισορροπίας του.

Ένα "στοιχείο ταυτότητας" είναι η συχνότητα της ταλάντωσης την οποία θα εκτελέσει εφόσον ενεργοποιηθεί. Ένα δηλαδή από τα "μυστικά" κάθε ταλαντωτή είναι ότι

η συχνότητα με την οποία θα εκτελέσει ταλάντωση είναι πάντοτε η ίδια, ανεξάρτητα από την ποσότητα ενέργειας που θα του μεταβιβάσουμε προκειμένου να τον ενεργοποιήσουμε (ιδιοσυχνότητα).

Ένας ταλαντωτής όταν βρίσκεται στη Θ.Ι έχει την ελάχιστη δυναμική ενέργεια (ευσταθής ισορροπία).

Όταν ο ταλαντωτής βρίσκεται στη Θ.Ι και ενεργοποιηθεί δημιουργείται από το "υπόλοιπο Σύμπαν" Δύναμη επαναφοράς - λόγω αλληλεπίδρασης του με αντικείμενα του περιβάλλοντος - η οποία ασκούμενη στον ταλαντωτή τείνει να τον επαναφέρει στη Θ.Ι του.

Εφόσον ο ταλαντωτής είναι υλικό σημείο και η ασκούμενη από το περιβάλλον (συνισταμένη) δύναμη επαναφοράς είναι ανάλογη με την απομάκρυνση του ταλαντωτή από τη θέση ισορροπίας, περιγράφεται με άλλα λόγια με μία σχέση της μορφής $\Sigma F = -D \cdot x$, ο ταλαντωτής είναι αρμονικός και εφόσον ενεργοποιηθεί θα εκτελέσει Α.Α.Τ.

Ένας ταλαντωτής δεν είναι κάποιο συσκευασμένο αντικείμενο με περιγραφή μορφής.

Ο ρόλος του προδeterminείται από το πώς αλλη

ληλεπίδρα με το περιβάλλον του. Π.χ μία μπίλ-
λια στον πυθμένα μιας ημιφαιρικής λεκάνης
είναι ταλαντωτής. Η ίδια μπίλλια στο κεφάλι
ενός φαλακρού δεν είναι ταλαντωτής. Η ισορρο-
ποία της είναι ασταθής. Και δεν είναι επίσης
ταλαντωτής αν βρεθεί πάνω ε' ένα τραπέζι.

Ειδικά "μηχανικός ταλαντωτής" είναι
κάθε αντικείμενο σε ευσταθή ισορροπία.

Μία ταλάντωση μπορεί να είναι:

- α. Ελεύθερη — αμείωτη ή φθίνουσα.
- β. Εξαναχιασμένη.
- γ. Σύνθετη.

Ελεύθερη ονομάζεται η ταλάντωση στην ο-
ποία ο ταλαντωτής δέχεται μία αρχική διέγερση,
προκειμένου να αρχίσει η ταλάντωση, και στη
ευνέχεια ταλαντώνεται μόνος του, δηλαδή μόνο
με την επίδραση της συνισταμένης των δυνάμε-
ων αλληλεπίδρασης με το περιβάλλον του — της δύ-
ναμης επαναφοράς —. Δηλαδή είναι η ταλάντω-
ση που διατηρείται μόνο από τη δύναμη επανα-
φοράς.

Στην Ελεύθερη και αμείωτη το πλάτος
της ταλάντωσης διατηρείται σταθερό ενώ στην
ελεύθερη και φθίνουσα μειώνεται.

Εξαναχιασμένη κάθε ταλάντωση στην ο-
ποία το πλάτος διατηρείται σταθερό όταν στον
ταλαντωτή ασκείται εξωτερική περιοδική
δύναμη.

Σύνθετη κάθε ταλάντωση στην οποία ο
ταλαντωτής συμμετέχει ταυτόχρονα σε περι-
ώτερες από μία ταλαντώσεις.

Η περίοδος και η συχνότητα με την οποία
ένα σύστημα εκτελεί ελεύθερη και αμείωτη
ταλάντωση ονομάζεται ιδιοπερίοδος και ιδιο-
συχνότητα αντίστοιχα του ταλαντούμενου συστήμα-
τος.