



## 1-7 Σύνθεση ταλαντώσεων

A. Ζακηνή

Σύνθεση ταλάντωση: κάθε ταλάντωση που είναι αποτέλεσμα της επαλληλίας δύο ή περισσότερων ταλαντώσεων — η κίνηση που κάνει ένα σώμα που εκτελεί ταυτόχρονα δύο ή περισσότερες ταλαντώσεις.

Σύνθεση ταλαντώσεων: η μελέτη μιας σύνθετης ταλάντωσης.

Δύο Α.Α.Τ της ίδιας συχνότητας βρίσκονται:

**α. σε φάση** εφόσον έχουν διαφορά φάσης,  $\Delta\phi = 2k\pi$ , όπου  $k = 0, 1, 2, \dots$

Όταν δύο Α.Α.Τ βρίσκονται σε φάση όλα τα μεγέθη που τις περιγράφουν — απομάκρυνση, ταχύτητα, επιτάχυνση — παίρνουν ταυτόχρονα τις αντίστοιχες τιμές τους — μέγιστες, ελάχιστες, μηδέν κ.τ.λ.

**β. σε αντίθεση φάσης** εφόσον έχουν διαφορά φάσης  $\Delta\phi = (2k+1)\pi$ , όπου  $k = 0, 1, 2, \dots$

Όταν δύο Α.Α.Τ βρίσκονται σε αντίθεση φάσης όλα τα μεγέθη που τις περιγράφουν έχουν αντίτοκα, την κάθε χρονική στιγμή, αλγεβρικές τιμές με αντίθετο πρόσημο. Π.χ αν  $X_1 = +A_1$  θα είναι  $X_2 = -A_2$ , αν  $v_1 = +v_{0(1)}$  θα είναι  $v_2 = -v_{0(2)}$ .

Όταν δύο Α.Α.Τ της ίδιας συχνότητας έχουν διαφορά φάσης  $\Delta\phi \neq 2k\pi$ , όπου  $k = 0, 1, 2, \dots$  τότε τα μεγέθη που τις περιγράφουν δεν παίρνουν ταυτόχρονα τις αντίστοιχες τιμές τους.

Έτσι, αν κάποια χρονική στιγμή, ένα από τα μεγέθη που περιγράφουν την Α.Α.Τ που προηγείται σε φάση — έχει μεγαλύτερη φάση — έχει μια ορισμένη τιμή το αντίστοιχο μέγεθος της άλλης Α.Α.Τ θα πάρει την αντίστοιχη τιμή τη χρονική στιγμή  $t + \Delta t$ , όπου  $\Delta t = \Delta\phi \cdot T / 2\pi$ .

Παράδειγμα

Έστω δύο Α.Α.Τ με εξισώσεις  $X_1 = A_1 \eta \mu(\omega t)$  και  $X_2 = A_2 \eta \mu(\omega t + \pi/2)$  αντίστοιχα.

Οι ταλαντώσεις έχουν διαφορά φάσης  $\Delta\phi = \pi/2$ . Αυτό σημαίνει ότι αν, π.χ, τη χρονική στιγμή  $t$  η απομάκρυνση της ταλάντωσης που προκύπτει με φάση είναι  $X_2 = +A_2$  η απομάκρυνση της άλλης θα είναι αντίστοιχα  $X_1 = +A_1$  μετά από χρονικό διάστημα  $\Delta t = \Delta\phi \cdot T/2\pi \rightarrow \Delta t = T/4$ .

### Η αρχή της επαλληλίας των κινήσεων.

Όταν ένα σώμα - υλικό σημείο - εκτελεί ταυτόχρονα δύο ή περισσότερες κινήσεις, κάθε μία από αυτές εξελίσσεται - εκτελείται εντελώς ανεξάρτητα από τις υπόλοιπες και η θέση στην οποία βρίσκεται το κινητό μετά από χρόνο  $t$ , είναι η ίδια είτε οι κινήσεις εκτελούνται ταυτόχρονα, είτε εκτελούνται διαδοχικά σε χρόνο  $t$  ή κάθε μία.

Στην περίπτωση της επαλληλίας δύο ή περισσότερων κινήσεων η μετατόπιση, η ταχύτητα και η επιτάχυνση του κινητού μετά από χρόνο  $t$  ισούται με το διανυσματικό άθροισμα των μετατοπίσεων, των ταχυτήτων και των επιταχύνσεων αντίστοιχα, που θα είχε το κινητό, αν εκτελούσε την κάθε κίνηση ανεξάρτητα από τις άλλες και επί χρόνο  $t$  την κάθε μία. Δηλαδή,

$$\vec{x} = \vec{x}_1 + \vec{x}_2 + \dots, \quad \vec{v} = v_1 + v_2 + \dots, \quad \vec{a} = \vec{a}_1 + \vec{a}_2 + \dots$$

Αν τα διανύσματα που προστίθενται είναι συγχρονικά - έχουν την ίδια διεύθυνση - η πρόσθεσή τους ανάχεται στην αλγεβρική πρόσθεση των τιμών τους - στην πρόσθεση των αλγεβρικών τιμών τους, αφού βεβαίως ορίσουμε κάποια φορά ως θετική.

$$\text{Δηλαδή, } x = x_1 + x_2 + \dots, \quad v = v_1 + v_2 + \dots, \quad a = a_1 + a_2 + \dots$$

Όσον αφορά τώρα τις εύνθετες ταλαντώσεις, η κίνηση που προκύπτει από την επαλληλία δύο Α.Α.Τ εξαρτάται γενικά, από τις συχνότητες,

τα πλάτη, τη διαφορά φάσης και τις διευθύνσεις των επιμέρους Α.Α.Τ.

Α. Σύνθεση δύο Α.Α.Τ της ίδιας διεύθυνσης που χίνονται χύρω από το ίδιο σημείο - την ίδια θ.Ι - με την ίδια συχνότητα και αρχικές φάσεις  $\phi_0(1)=0$  και  $\phi_0(2)=\phi$ .

Έστω ότι ένα σώμα - υλικό σημείο - εκτελεί ταυτόχρονα δύο Α.Α.Τ με τα παραπάνω χαρακτηριστικά και εξισώσεις

$$x_1 = A_1 \eta \mu \omega t \text{ και } x_2 = A_2 \eta \mu(\omega t + \phi).$$

Σύμφωνα με την αρχή της επαλληλίας, η απομάκρυνση  $x$  του σώματος κάθε στιγμή θα είναι

$$x = x_1 + x_2 \rightarrow$$

$$x = A_1 \eta \mu(\omega t) + A_2 \eta \mu(\omega t + \phi)$$

Η σχέση αυτή μπορεί να πάρει τη μορφή

$$\boxed{x = A \eta \mu(\omega t + \theta)} \quad (1), \text{ όπου}$$

$$\boxed{A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos \phi}} \quad (2) \text{ και}$$

$$\boxed{\epsilon \phi \theta = \frac{A_2 \eta \mu \phi}{A_1 + A_2 \cos \phi}} \quad (3), \text{ όπου } 0 \leq \theta \leq \pi$$

Από την (1) προκύπτει ότι το σώμα εκτελεί Α.Α.Τ χύρω από την ίδια θ.Ι, τη θ.Ι των επιμέρους Α.Α.Τ, με την ίδια διεύθυνση και την ίδια συχνότητα, τη διεύθυνση και τη συχνότητα των επιμέρους Α.Α.Τ.

1. Στην ειδική περίπτωση όπου  $\phi=0$ , είναι  $x_1 = A_1 \eta \mu(\omega t)$  και  $x_2 = A_2 \eta \mu(\omega t)$ , οπότε η εξίσωση κίνησης της σύνθετης ταλάντωσης είναι  $x = x_1 + x_2 \rightarrow x = A_1 \eta \mu(\omega t) + A_2 \eta \mu(\omega t) \rightarrow x = (A_1 + A_2) \eta \mu(\omega t) \rightarrow \underline{x = A \eta \mu(\omega t)}$  όπου  $A = A_1 + A_2$

2. Στην ειδική περίπτωση που  $\phi = \pi$ , είναι

$x_1 = A_1 \eta \mu(\omega t)$  και  $x_2 = A_2 \eta \mu(\omega t + \eta) \rightarrow$   
 $x_2 = -A_2 \eta \mu(\omega t)$ , οπότε η εξίσωση κίνησης  
 της σύνθετης ταλάντωσης είναι  $x = x_1 + x_2 \rightarrow$   
 $x = A_1 \eta \mu(\omega t) - A_2 \eta \mu(\omega t) \rightarrow$   
 $x = (A_1 - A_2) \eta \mu(\omega t)$  οπότε:

— αν  $A_1 > A_2 \leftrightarrow A_1 - A_2 > 0 \rightarrow$

$x = A \eta \mu(\omega t)$  όπου  $A = A_1 - A_2$ , ενώ

— αν  $A_1 < A_2 \leftrightarrow A_1 - A_2 < 0 \leftrightarrow A_2 - A_1 > 0$

$\rightarrow x = -(A_2 - A_1) \eta \mu(\omega t) = (A_2 - A_1) \eta \mu(\omega t + \eta)$

$\rightarrow x = A \eta \mu(\omega t + \eta)$  όπου  $A = A_2 - A_1$ .

### Παρατηρήσεις

1. Από τη στιγμή που θα βρούμε την εξίσωση απομάκρυνσης της σύνθετης ταλάντωσης — πρόκειται όπως έχουμε αναφέρει για Α.Α.Τ — μπορούμε στη συνέχεια να απαντήσουμε σε οποιοδήποτε ερώτημα παρόμοιο με αυτά που τίθενται στις Α.Α.Τ.

Π.χ χωρίζοντας την εξίσωση της απομάκρυνσης μπορούμε να χράσουμε την εξίσωση της ταχύτητας και της επιτάχυνσης της σύνθετης Α.Α.Τ.

2. Στην περίπτωση της επαλληλίας δύο Α.Α.Τ της ίδιας διεύθυνσης, όπως και σε κάθε σύνθετη κίνηση με συνιστώσες κινήσεις της ίδιας διεύθυνσης, προκειμένου να βρούμε τη στιχημαία τιμή της απομάκρυνσης της ταχύτητας και της επιτάχυνσης της σύνθετης Α.Α.Τ προθέτουμε αλγεβρικά τις αντίστοιχες στιχημαίες τιμές των επιμέρους Α.Α.Τ.

Δηλαδή, για την απομάκρυνση, την ταχύτητα και την επιτάχυνση της σύνθετης Α.Α.Τ ισχύει ότι κάθε στιχημή είναι  $x = x_1 + x_2$ ,  $v = v_1 + v_2$   
 $a = a_1 + a_2$ .

Αντίθετα τα πλάτη των μεθεθών αυτών προτίθενται διανυσματικά θεωρώντας σαν χωνία, σαν χωνία των δύο διανυσμάτων τη διαφορά

φάσης  $\phi$  των συνισταμένων Α.Α.Τ.

Δηλαδή λέχεται ότι:

$$A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos \phi},$$

$$U_0 = \sqrt{U_{01}^2 + U_{02}^2 + 2U_{01} \cdot U_{02} \cos \phi},$$

$$a_0 = \sqrt{a_{01}^2 + a_{02}^2 + 2a_{01} \cdot a_{02} \cos \phi}.$$

### Άσκηση

Να βρείτε τα χαρακτηριστικά της σύνθετης κίνησης ενός σώματος που εκτελεί ταυτόχρονα δύο Α.Α.Τ με την ίδια διεύθυνση, την ίδια  $\theta, I$ , την ίδια συχνότητα και διαφορά φάσης: α)  $\phi = 0$ , β)  $\phi = \pi \text{ rad}$ .

### Απάντηση

Αν  $x_1 = A_1 \eta \mu(\omega t)$  και  $x_2 = A_2 \eta \mu(\omega t + \phi)$  είναι οι εξισώσεις κίνησης των επιμέρους Α.Α.Τ η σύνθετη κίνηση θα είναι Α.Α.Τ με την ίδια διεύθυνση την ίδια  $\theta, I$  και την ίδια συχνότητα με τις επιμέρους Α.Α.Τ.

Για την απομάκρυνση  $x$  της σύνθετης Α.Α.Τ λέχεται ότι:

$$x = A \eta \mu(\omega t + \theta) \quad (1), \text{ όπου}$$

$$A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos \phi} \quad (2),$$

$$\epsilon \phi \theta = A_2 \eta \mu \phi / (A_1 + A_2 \cos \phi) \quad (3).$$

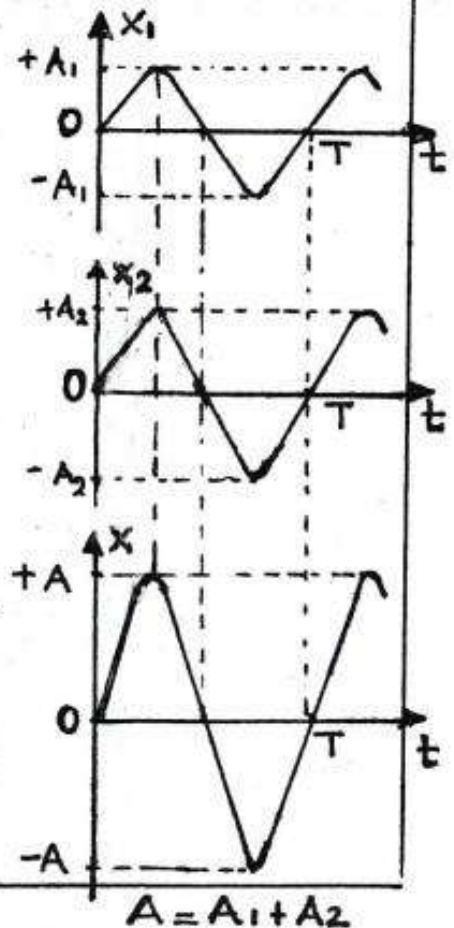
α. Όταν  $\phi = 0$ ,

από την (2)  $\rightarrow A = A_1 + A_2$  και από την (3)  $\rightarrow \epsilon \phi \theta = 0 \rightarrow \theta = k\pi$ , όπου  $k = 0, 1, 2, \dots$

Από τις γραφικές παραστάσεις των  $x_1 = f(t)$ ,  $x_2 = f(t)$  και  $x = f(t)$  προκύπτει ότι  $\theta = 0$ . Δηλαδή η εξίσωση της σύνθετης Α.Α.Τ είναι

$$\underline{x = (A_1 + A_2) \eta \mu(\omega t)}.$$

β. Όταν  $\phi = \pi \text{ rad}$ , δηλαδή όταν  $x_1 = A_1 \eta \mu(\omega t)$  και  $x_2 = A_2 \eta \mu(\omega t + \pi)$

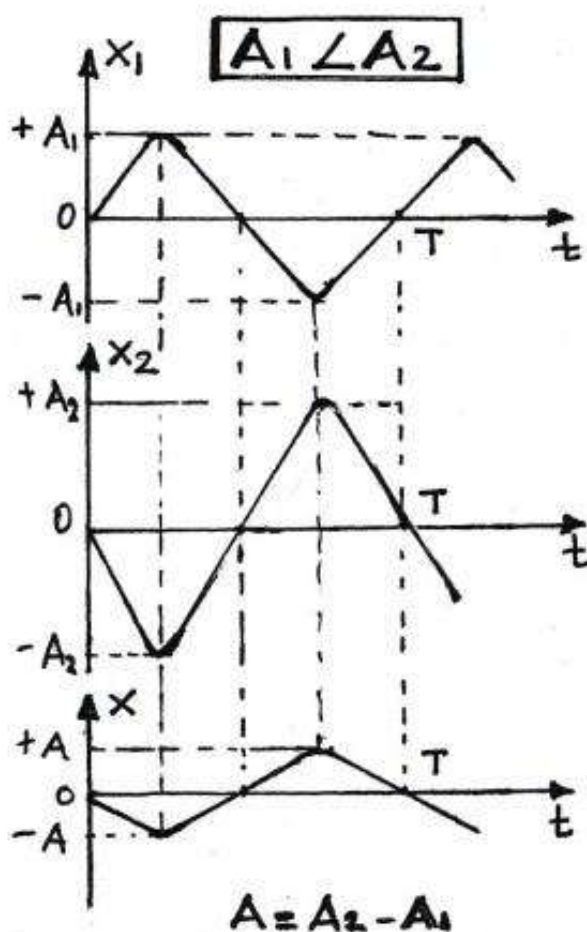
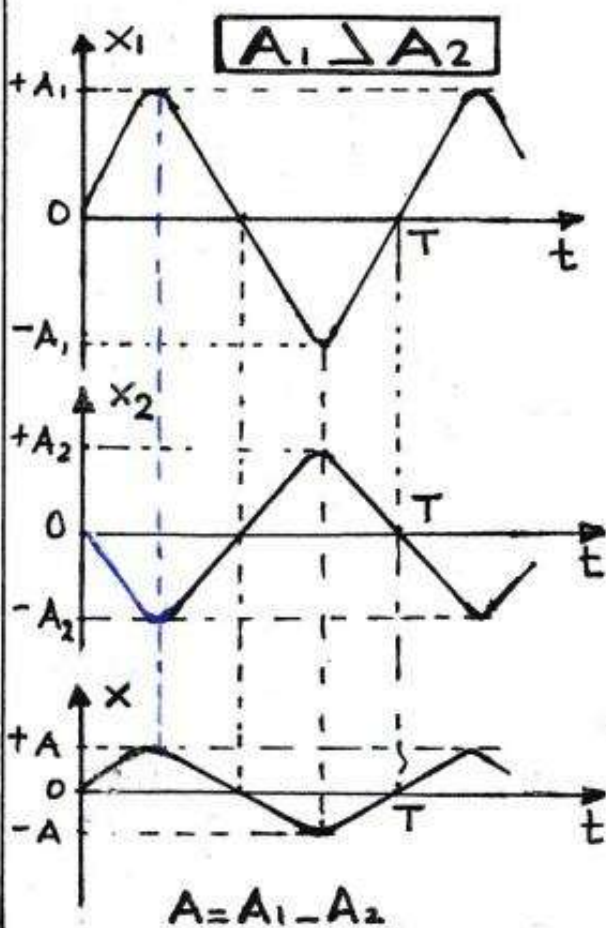


6.

από την (2)  $\rightarrow A = |A_1 - A_2|$  και από την (3)  $\rightarrow \epsilon\phi\theta = 0$ , οπότε  $\theta = k\pi$ , όπου  $k = 0, 1, 2, \dots$ .

Από τις γραφικές παραστάσεις των  $x_1 = f(t)$ ,  $x_2 = f(t)$ ,  $x = f(t)$  προκύπτει ότι:

1. Αν  $A_1 > A_2$  τότε  $A = A_1 - A_2$  και  $\theta = 0$ , οπότε  $x = (A_1 - A_2) \eta\mu(\omega t)$
2. Αν  $A_1 < A_2$  τότε  $A = A_2 - A_1$  και  $\theta = \pi \text{ rad}$ . οπότε  $x = (A_2 - A_1) \eta\mu(\omega t + \pi)$ .
3. Αν  $A_1 = A_2$  τότε  $A = 0$ , δηλαδή το σώμα είναι ευθέως ακίνητο.



Προαιρετικά

για όσους/ες θέλουν  
κάτι περιεγότερο.

Απόδειξη των σχέσεων (1), (2), (3).

Είναι  $x = x_1 + x_2 \rightarrow$

$x = A_1 \eta\mu(\omega t) + A_2 \eta\mu(\omega t + \phi) \rightarrow$

7.

$$X = A_1 \eta \mu(\omega t) + A_2 [\eta \mu(\omega t) \epsilon \upsilon \nu \phi + \epsilon \upsilon \nu(\omega t) \eta \mu \phi]$$

$$\rightarrow X = A_1 \eta \mu(\omega t) + A_2 \eta \mu(\omega t) \epsilon \upsilon \nu \phi + A_2 \epsilon \upsilon \nu(\omega t) \eta \mu \phi$$

$$\rightarrow X = (A_1 + A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi) \eta \mu(\omega t) + A_2 \epsilon \upsilon \nu(\omega t) \eta \mu \phi \rightarrow$$

$$\rightarrow X = (A_1 + A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi) \left[ \eta \mu(\omega t) + \frac{A_2 \eta \mu \phi \epsilon \upsilon \nu(\omega t)}{A_1 + A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi} \right]$$

Αν θέσουμε όπου

$$\frac{A_2 \eta \mu \phi}{(A_1 + A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi)} = \epsilon \phi \theta,$$

η παραπάνω σχέση γράφεται

$$X = (A_1 + A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi) [\eta \mu(\omega t + \epsilon \phi \theta \epsilon \upsilon \nu(\omega t))] =$$

$$= \frac{(A_1 + A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi) [\eta \mu(\omega t) \epsilon \upsilon \nu \theta + \eta \mu \theta \epsilon \upsilon \nu(\omega t)]}{\epsilon \upsilon \nu \theta} \rightarrow$$

$$X = \frac{A_1 + A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi}{\epsilon \upsilon \nu \theta} \cdot \eta \mu(\omega t + \theta) \rightarrow$$

$$\underline{X = A \eta \mu(\omega t + \theta)}, \text{ όπου } A = \frac{A_1 + A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi}{\epsilon \upsilon \nu \theta} \quad (1).$$

$$\text{Είναι } \epsilon \phi \theta = \eta \mu \theta / \epsilon \upsilon \nu \theta \rightarrow \epsilon \phi^2 \theta = \eta \mu^2 \theta / \epsilon \upsilon \nu^2 \theta \rightarrow$$

$$\epsilon \phi^2 \theta = (1 - \epsilon \upsilon \nu^2 \theta) / \epsilon \upsilon \nu^2 \theta \rightarrow \epsilon \upsilon \nu^2 \theta = 1 / (1 + \epsilon \phi^2 \theta)$$

$$\text{και επειδή } \epsilon \phi \theta = A_2 \eta \mu \phi / (A_1 + A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi) \rightarrow$$

$$\epsilon \upsilon \nu^2 \theta = 1 / \left[ 1 + \frac{A_2^2 \eta \mu^2 \phi}{(A_1 + A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi)^2} \right] \rightarrow$$

$$\epsilon \upsilon \nu \theta = (A_1 + A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi) / \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1 A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi}$$

$$\sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1 A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi} = \frac{A_1 + A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi}{\epsilon \upsilon \nu \theta} \quad (2).$$

Από τις (1) και (2)  $\rightarrow$

$$\underline{A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1 A_2 \epsilon \upsilon \nu \phi}}.$$

**Β.** Σύνθεση δύο Α.Α.Τ της ίδιας διεύθυνσης που γίνονται γύρω από το ίδιο σημείο - την ίδια θ.Ι - , με διαφορετικές συχνότητες, το ίδιο πλάτος και αρχικές φάσεις μηδέν.

Έστω ότι ένα σώμα - υλικό σημείο - εκτελεί ταυτόχρονα δύο Α.Α.Τ με τα παραπάνω χαρακτηριστικά και εξισώσεις

$X_1 = A \eta \mu(\omega_1 t)$  και  $X_2 = A \eta \mu(\omega_2 t)$ , όπου  $\omega_1 \neq \omega_2$ .

Σύμφωνα με την αρχή της επαλληλίας των κινήσεων η απομάκρυνση  $X$  του σώματος κάθε στιγμή θα είναι

$$X = X_1 + X_2 \rightarrow$$

$$X = A \eta \mu(\omega_1 t) + A \eta \mu(\omega_2 t) \rightarrow$$

$$\boxed{X = 2A \cos \frac{\omega_1 - \omega_2}{2} t \cdot \eta \mu \frac{\omega_1 + \omega_2}{2} t} \quad (1).$$

Από τη σχέση (1) φαίνεται ότι η κίνηση του σώματος είναι πολύπλοκη.

Στην περίπτωση όμως που οι δύο επιμέρους συχνότητες διαφέρουν πολύ λίγο μεταξύ τους και ταυτόχρονα η διαφορά των συχνοτήτων είναι αρκετά μικρή σε σχέση με τις επιμέρους συχνότητες δηλαδή  $|\omega_1 - \omega_2| \ll \omega_1 \approx \omega_2$ , ο παράγοντας

$$\boxed{A' = 2A \cos \frac{\omega_1 - \omega_2}{2} t = 2A \cos \frac{\Delta \phi}{2}}$$

στη σχέση (1) μεταβάλλεται αρμονικά με το χρόνο πολύ πιο αργά, δηλαδή με πολύ μεγαλύτερη περίοδο, έστω  $T_p$ , από τον παράγοντα  $\eta \mu \frac{\omega_1 + \omega_2}{2} t$  ο οποίος μεταβάλλεται με περίοδο  $T$ .

$$\text{Είναι } T_p = 2T_1 T_2 / (T_2 - T_1) \text{ και}$$

$$T = 2T_1 T_2 / (T_1 + T_2), T \approx T_2, \text{ οπότε } T_p \gg T.$$

Αυτό έχει σαν αποτέλεσμα ο παράγοντας  $A'$  στη διάρκεια μιας περιόδου  $T$  να παραμένει πρακτικά σταθερός. Μπορούμε λοιπόν να θεωρήσουμε ότι η απόλυτη τιμή του  $|A'|$  αποτελεί το "πλάτος" της σύνθετης ταλαντωτικής κίνησης.

Ο παράγοντας  $\eta \mu \left[ (\omega_1 + \omega_2) \cdot t / 2 \right]$  μεταβάλλεται αρμονικά με το χρόνο μεγωνιακή συχνότητα  $\bar{\omega} = (\omega_1 + \omega_2) / 2 \approx \omega_1 \approx \omega_2$

Επομένως η σχέση (1) μπορεί να γραφεί

$$\boxed{X = |A'| \eta \mu(\bar{\omega} t)} \quad (2).$$

Η σχέση (2) περιγράφει μια ιδιόμορφη ταλαν-



τωση που έχει περίπου την ίδια συχνότητα με τις επιμέρους ταλαντώσεις.

Το "πλάτος"  $I A'$  αυτής της ιδιόμορφης ταλάντωσης μεταβάλλεται αρχά με το χρόνο από  $0$  έως  $2A$ , με περίοδο  $T_\delta = T_1/2 \rightarrow T_\delta = T_1 \cdot T_2 / |T_1 - T_2|$  εφόσον ο παράγοντας  $A'$  μεταβάλλεται από  $-2A$  έως  $+2A$ .

Οι περιοδικές μεταβολές - αυξομειώσεις - του "πλάτους" της συνισταμένης ταλάντωσης ονομάζονται διακροτήματα.

## Παρατηρήσεις

1. Το "πλάτος"  $I A'$  της συνισταμένης ταλάντωσης παίρνει την τιμή  $0$  όταν οι επιμέρους ταλαντώσεις βρίσκονται σε αντίθεση φάσης -  $\Delta\phi = (2k+1)\pi$ ,  $k=0, 1, 2, \dots$  - ενώ την τιμή  $2A$  όταν βρίσκονται σε φάση -  $\Delta\phi = 2k\pi$ ,  $k=0, 1, 2, \dots$  -.

Αυτό που συμβαίνει, καθώς ο χρόνος κυλά, είναι ότι, ενώ αρχικά - τη χρονική στιγμή  $t=0$  - οι δύο επιμέρους ταλαντώσεις βρίσκονται σε φάση -  $\Delta\phi = 0$  - σταδιακά δημιουργείται μεταξύ τους μία διαφορά φάσης. Έτσι, τη χρονική στιγμή, έστω  $t_1$ , έχουν διαφορά φάσης  $\pi \text{ rad}$  - βρίσκονται πλέον σε αντίθεση φάσης - τη χρονική στιγμή, έστω  $t_2 \Delta t_1$ , έχουν διαφορά φάσης  $2\pi \text{ rad}$  - βρίσκονται πάλι σε φάση - και αυτό συνεχίζεται περιοδικά με συχνότητα  $f_\delta$ , όπου  $f_\delta$  η συχνότητα μεταβολής του παράγοντα  $A'$ .

2. Περίοδο ( $T_\delta$ ) των διακροτημάτων ονομάζουμε το χρονικό διάστημα μεταξύ δύο διαδοχικών θεωρητικών μεγιστοποιήσεων ή μηδενισμών του "πλάτους" της σύνθετης ταλάντωσης.

Σημείωση: όταν λέμε θεωρητικών μεγιστοποιήσεων ή μηδενισμών εννοούμε ότι εκείνη τη στιγμή το σώμα πδ που εκτελεί τη σύνθετη ταλάντωση δε βρίσκεται οπωσδήποτε στην ακραία θέση της ταλάντωσης του ή στη  $\theta_1$  του.

Είναι  $T_\delta = t_2 - t_1$ , όπου  $t_1, t_2$  δύο διαδοχικές

ΧΡΟΝΙΚΕΣ ΣΤΙΧΜΕΣ  $t_2 \Delta t_1$  - ΣΤΙΣ ΟΠΟΙΕΣ ΤΟ "ΠΛΑΤΟΣ"  
 $|A'| = 2A \left| \sin \frac{\omega_1 - \omega_2 t}{2} \right|$  ΜΗΔΕΝΙΖΕΤΑΙ Ή ΜΕΧΙΣΤΟ-  
 ΠΟΙΕΙΤΑΙ,

**α. Το "πλάτος"**  
 μηδενίζεται όταν:

$\sin \left[ (\omega_1 - \omega_2) t / 2 \right] = 0$ ,  
 και αυτό συμβαίνει  
 όταν:

$$|\omega_1 - \omega_2| \cdot t / 2 = (2k+1)\pi / 2 \rightarrow$$

$$|\omega_1 - \omega_2| \cdot t = (2k+1)\pi, \text{ όν}\delta$$

$$k = 0, 1, 2, \dots$$

Δύο διαδοχι-  
 κές χρονικές στιχ-  
 μέσ  $t_1$  και  $t_2$  που  
 αποτελούν λύσεις  
 της εξίσωσης είναι  
 αυτές για τις οποίες  
 ισχύει:

$$|\omega_1 - \omega_2| \cdot t_1 = (2k+1)\pi \rightarrow$$

$$t_1 = (2k\pi + \pi) / |\omega_1 - \omega_2|$$

και

$$|\omega_1 - \omega_2| \cdot t_2 = [2(k+1) + 1]\pi \rightarrow$$

$$t_2 = (2k\pi + 3\pi) / |\omega_1 - \omega_2|$$

Επομένως

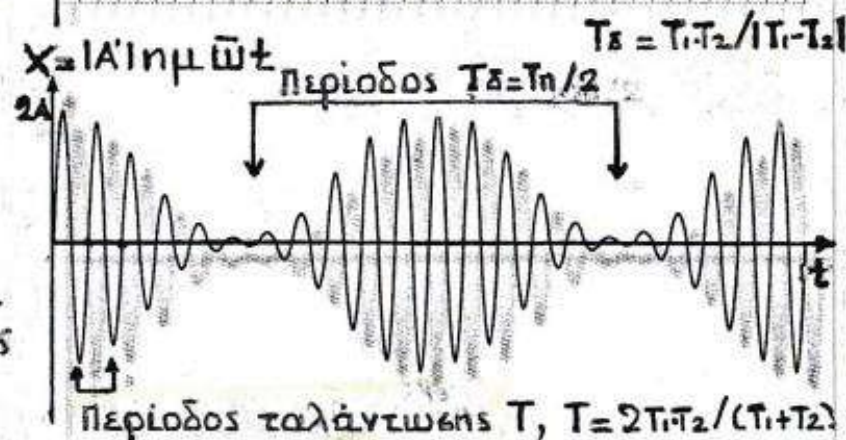
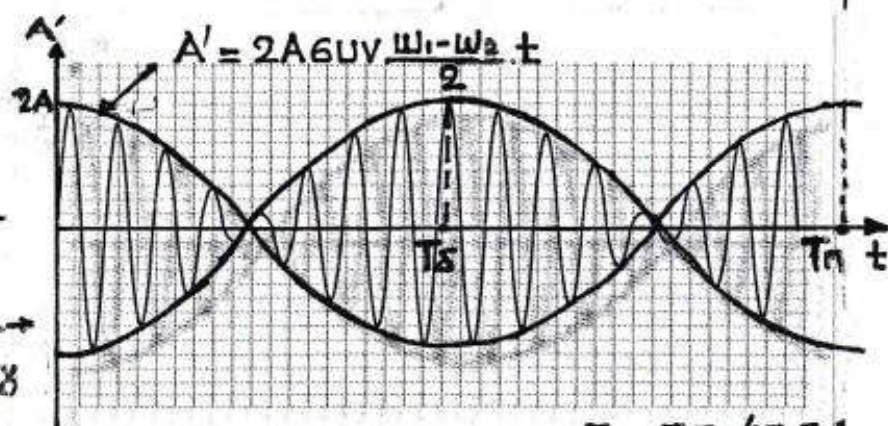
$$T_\delta = t_2 - t_1 \rightarrow$$

$$T_\delta = 2\pi / |\omega_1 - \omega_2| \rightarrow$$

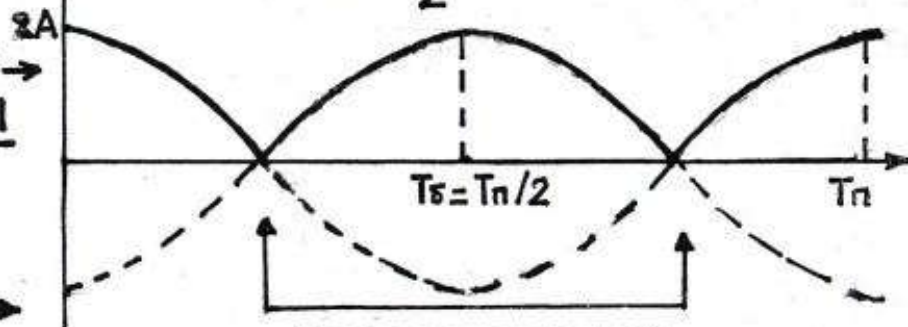
$$T_\delta = \frac{1}{|f_1 - f_2|}$$

, οπότε

$$f_\delta = |f_1 - f_2|$$



$$|A'| = 2A \left| \sin \frac{\omega_1 - \omega_2 t}{2} \right|$$



**β. Το "πλάτος"  $|A'|$  γίνεται μέγιστο όταν:**

$\sin \left[ (\omega_1 - \omega_2) t / 2 \right] = \pm 1$ , και αυτό συμβαίνει  
 όταν:  $|\omega_1 - \omega_2| \cdot t / 2 = k\pi \rightarrow$

$$|\omega_1 - \omega_2| \cdot t = 2k\pi, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

Δύο διαδοχικές χρονικές στιχμέσ  $t_1$  και  $t_2$  που  
 αποτελούν λύσεις της εξίσωσης είναι αυτές για

ΤΙΣ ΟΠΟΙΕΣ ΛΟΧΥΕΙ:

$$|\omega_1 - \omega_2| \cdot t_1 = 2k\pi \rightarrow$$

$$t_1 = 2k\pi / |\omega_1 - \omega_2| \text{ και}$$

$$|\omega_1 - \omega_2| \cdot t_2 = 2(k+1)\pi \rightarrow$$

$$t_2 = (2k\pi + 2\pi) / |\omega_1 - \omega_2|$$

Επομένως

$$T_\delta = t_2 - t_1 \rightarrow T_\delta = 2\pi / |\omega_1 - \omega_2| \rightarrow$$

$$T_\delta = \frac{1}{|f_1 - f_2|}$$

, οπότε

$$f_\delta = |f_1 - f_2|$$

**Σ.** Το "πλάτος"  $|A'|$  μεταβάλλεται αρμονικά με το χρόνο από 0 έως  $2A$  με περίοδο  $T_\delta = T_n/2$ , όπου  $T_n$  η περίοδος των μεταβολών του παράγοντα  $A' = 2A \cos[(\omega_1 - \omega_2)t/2]$ .

$$\text{Είναι } \omega_n = |\omega_1 - \omega_2|/2 \rightarrow$$

$$2\pi/T_n = |2\pi f_1 - 2\pi f_2|/2 \rightarrow$$

$$1/T_n = |f_1 - f_2|/2 \rightarrow$$

$$T_n = 2/|f_1 - f_2| \rightarrow$$

$$T_\delta = 1/|f_1 - f_2|, \text{ οπότε } f_\delta = |f_1 - f_2|.$$

### Προσοχή

Η περίοδος  $T_\delta$  και η συχνότητα  $f_\delta$  δεν πρέπει να συγχέονται αντίστοιχα με την περίοδο  $T$  και τη συχνότητα  $f$  της συνισταμένης ταλαντωτικής κίνησης για τις οποίες λοχύει ότι:

$$T = 2T_1 \cdot T_2 / (T_1 + T_2) \approx T_1 \approx T_2$$

$$f = (f_1 + f_2)/2 \approx f_1 \approx f_2.$$

A. Ζητήση