

**ΕΙΣΑΓΩΓΙΚΕΣ ΕΞΕΤΑΣΕΙΣ ΤΕΚΝΩΝ ΕΛΛΗΝΩΝ  
ΤΟΥ ΕΞΩΤΕΡΙΚΟΥ ΚΑΙ ΤΕΚΝΩΝ ΕΛΛΗΝΩΝ  
ΥΠΑΛΛΗΛΩΝ ΣΤΟ ΕΞΩΤΕΡΙΚΟ  
ΠΕΜΠΤΗ 8 ΣΕΠΤΕΜΒΡΙΟΥ 2016  
ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ ΣΤΗ ΦΥΣΙΚΗ ΟΜΑΔΑΣ ΠΡΟΣΑΝΑΤΟΛΙΣΜΟΥ  
ΘΕΤΙΚΩΝ ΣΠΟΥΔΩΝ I & ΘΕΤΙΚΩΝ ΣΠΟΥΔΩΝ II**

**ΘΕΜΑ Α**

A1. β

A2. δ

A3. γ

A4. γ

A5. α. Σωστό, β. Λάθος, γ. Σωστό, δ. Λάθος, ε. Λάθος.

**ΘΕΜΑ Β**

B1. α. Σωστή απάντηση η ii.

β. Αιτιολόγηση

Αν  $r_1, r_2$  είναι οι αποστάσεις του σημείου Σ από τις πηγές τότε το πλάτος της ταλάντωσης του σημείου Σ είναι :

$$\begin{aligned} A' &= 2A \cdot \left| \sigma_{\text{υν}} \frac{\pi \cdot (r_1 - r_2)}{\lambda} \right| = 2A \cdot \left| \sigma_{\text{υν}} \frac{\pi \cdot (ut_1 - ut_2)}{\lambda} \right| \\ &= 2A \cdot \left| \sigma_{\text{υν}} \frac{\pi \cdot v \cdot (t_1 - t_2)}{\lambda} \right| = 2A \cdot \left| \sigma_{\text{υν}} \frac{\pi \cdot \chi \cdot f \cdot \frac{3T}{4}}{\chi} \right| \\ &= 2A \cdot \left| \sigma_{\text{υν}} \frac{3\pi \cdot f \cdot T}{4} \right| = 2A \cdot \left| \sigma_{\text{υν}} \frac{3\pi}{4} \right| = 2A \cdot \left| \frac{-\sqrt{2}}{2} \right| \\ &= 2A \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} = A \cdot \sqrt{2} \end{aligned}$$

**B2. α. Σωστή απάντηση iii**

**β. Αιτιολόγηση**

Σύμφωνα με την αρχή του Pascal έχουμε :

$$\Delta P_1 = \Delta P_2 \Rightarrow \frac{F_1}{A_1} = \frac{F_2}{A_2} \Rightarrow F_2 = A_2 \cdot \frac{F_1}{A_1} \Rightarrow F_2 = F_1 \cdot \frac{A_2}{A_1}$$

**B3. α. Σωστή απάντηση iii**

**β. Αιτιολόγηση**

$$\left. \begin{aligned} N_A &= f_A \cdot \Delta t \Rightarrow N_A = \frac{u - u_A}{u} \cdot f_s \cdot \Delta t \\ N_S &= f_s \cdot \Delta t \end{aligned} \right\} \Rightarrow \frac{N_A}{N_S} = \frac{u - u_A}{u} \cdot \frac{f_s \cdot \Delta t}{f_s \cdot \Delta t} \Rightarrow$$
$$\frac{N_A}{N_S} = \frac{u - u_A}{u} \Rightarrow N_A = \frac{u - u_A}{u} \cdot N_S$$

### ΘΕΜΑ Γ

**Γ1. Ισχύουν :**  $u_{cm_1} = u_{cm_2} = \omega \cdot R$  και

$$\alpha_{cm_1} = \alpha_{cm_2} = \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R$$

Για τη μεταφορική κίνηση του  $\Sigma_1$

$$\sum F_1 = m_1 \cdot \alpha_{cm_1} \Rightarrow$$

$$w_1 - T_1 = m_1 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R \Rightarrow$$

$$T_1 = m_1 g - m_1 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R \Rightarrow$$

$$T_1 = 2 \cdot 10 - 2 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot 0,1 \Rightarrow$$

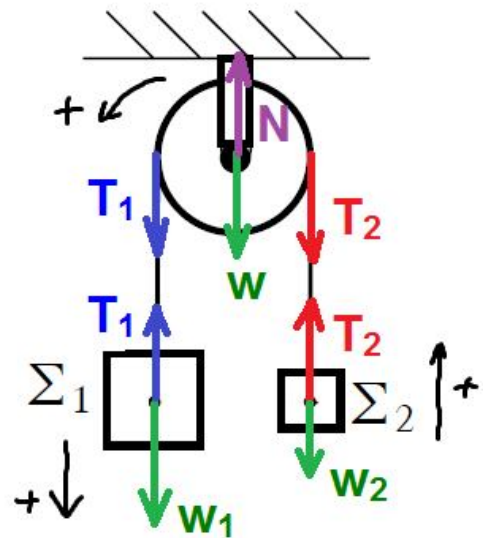
$$T_1 = 20 - 0,2 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \quad (1)$$

Για τη μεταφορική κίνηση του  $\Sigma_2$

$$\sum F_2 = m_2 \cdot \alpha_{cm_2} \Rightarrow T_2 - w_2 = m_2 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R \Rightarrow$$

$$T_2 = m_2 g + m_2 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R \Rightarrow T_2 = 1 \cdot 10 + 1 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot 0,1 \Rightarrow$$

$$T_2 = 10 + 0,1 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \quad (2)$$



Για τη στροφική κίνηση της τροχαλίας

$$\sum T_{(O)} = I \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow T_1 \cdot R - T_2 \cdot R = \frac{1}{2} M \cdot R^2 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow$$

$$T_1 - T_2 = \frac{1}{2} 4 \cdot 0,1 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow T_1 - T_2 = 0,2 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \begin{matrix} (1) \\ (2) \end{matrix}$$

$$20 - 0,2 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} - (10 + 0,1 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu}) = 0,2 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow$$

$$20 - 0,2 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} - 10 - 0,1 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} = 0,2 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow$$

$$10 = 0,5 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow$$

$$\alpha_{\gamma\omega\nu} = 20 \text{ rad/s}^2$$

**Γ2.**  $\alpha_{cm_1} = \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R = 20 \cdot 0,1 = 2 \text{ m/s}^2$

Τη χρονική στιγμή  $t_1 = 3 \text{ s}$  έχουμε :

$$u_{cm_1} = \alpha_{cm_1} \cdot t_1 \Rightarrow u_{cm_1} = 2 \cdot 3 \Rightarrow u_{cm_1} = 6 \text{ m/s}$$

**Γ3.** Τη χρονική στιγμή  $t_1 = 3 \text{ s}$  το  $\Sigma_1$  μετατοπίστηκε κατά :

$$x_1 = \frac{1}{2} \cdot \alpha_{cm_1} \cdot t_1^2 \Rightarrow x_1 = \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot 3^2 \Rightarrow x_1 = 9 \text{ m}$$

$$\text{Είναι } x_1 = N \cdot 2\pi R \Rightarrow N = \frac{x_1}{2\pi R} \Rightarrow N = \frac{9}{2\pi \cdot 0,1} \Rightarrow$$

$$N = \frac{45}{\pi} \text{ περιστροφές}$$

**Γ4.**  $\left(\frac{\Delta L}{\Delta t}\right)_{o\lambda} = \sum T_{(O)} \Rightarrow \left(\frac{\Delta L}{\Delta t}\right)_{o\lambda} = w_1 \cdot R - w_2 \cdot R \Rightarrow$

$$\left(\frac{\Delta L}{\Delta t}\right)_{o\lambda} = m_1 g \cdot R - m_2 g \cdot R \Rightarrow \left(\frac{\Delta L}{\Delta t}\right)_{o\lambda} = (m_1 - m_2) \cdot g \cdot R \Rightarrow$$

$$\left(\frac{\Delta L}{\Delta t}\right)_{o\lambda} = (2 - 1) \cdot 10 \cdot 0,1 \Rightarrow \left(\frac{\Delta L}{\Delta t}\right)_{o\lambda} = 1 \text{ Kg} \cdot \text{m}^2/\text{s}^2$$

## ΘΕΜΑ Δ

**Δ1.** Στο σύστημα σώμα<sub>1</sub>-ελατήριο είναι :

$$D = K = 100 \text{ N/m}$$

$$D = m_1 \cdot \omega^2 \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{D}{m_1}} \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{100}{1}} \Rightarrow \omega = 10 \text{ rad/s}$$

Έτσι στην Α.Α.Τ. έχουμε :

$$x_1 = 0,4\eta\mu 10t \text{ (S.I.)} \xrightarrow{t = \frac{\pi}{10}} x_1 = 0,4\eta\mu\left(\cancel{10} \frac{\pi}{\cancel{10}}\right) \Rightarrow x_1 = 0 \text{ m}$$

$$u_1 = 4\sigma\upsilon\nu 10t \text{ (S.I.)} \xrightarrow{t = \frac{\pi}{10}} u_1 = 4\sigma\upsilon\nu\left(\cancel{10} \frac{\pi}{\cancel{10}}\right) \Rightarrow u_1 = -4 \text{ m/s}$$

Το μέτρο της ταχύτητας  $u_1$  είναι 4 m/s και το πρόσημο (-) δηλώνει ότι η φορά της  $u_1$  είναι προς τα αριστερά.

**Δ2.** Αρχή διατήρησης της ορμής :

$$\bar{P}_{\text{πριν}} = \bar{P}_{\text{μετά}} \Rightarrow m_1 \cdot u_1 + m_2 \cdot u_2 = (m_1 + m_2) \cdot u \Rightarrow$$

$$1 \cdot (-4) + 3 \cdot \left(-\frac{20}{3}\right) = (1 + 3) \cdot u \Rightarrow -24 = 4u \Rightarrow u = -6 \text{ m/s}$$

Το μέτρο της ταχύτητας  $u$  του συσσωματώματος είναι 6 m/s και το πρόσημο (-) δηλώνει ότι η φορά της είναι προς τα αριστερά.

**Δ3.** Η κρούση έγινε στη θέση ισορροπίας ( $x_1 = 0$ ).

Η  $u$  θα είναι η μέγιστη ταχύτητα της νέας Α.Α.Τ., η οποία έχει την ίδια θέση ισορροπίας και  $D = K = 100 \text{ N/m}$ .

$$D = (m_1 + m_2) \cdot \omega'^2 \Rightarrow \omega' = \sqrt{\frac{D}{m_1 + m_2}} \Rightarrow \omega' = \sqrt{\frac{100}{4}} \Rightarrow \omega' = 5 \text{ rad/s}$$

$$u'_{\max} = u \Leftrightarrow \omega' \cdot A' = u \Rightarrow 5 \cdot A' = 6 \Rightarrow A' = 1,2 \text{ m}$$

$$x' = A' \cdot \eta\mu(\omega't + \varphi_0) \xrightarrow[x'=0]{t=0} 0 = 1,2 \cdot \eta\mu\varphi_0 \Rightarrow \eta\mu\varphi_0 = 0 \Rightarrow \varphi_0 = \pi \text{ (αφού για } t=0 \text{ είναι } u' = u < 0)$$

Επομένως  $x' = 1,2 \cdot \eta\mu(5t + \pi)$  (S.I.)

**Δ4.** Για το σώμα 1:

- $K_{\text{πριν}} = \frac{1}{2} \cdot m_1 \cdot u_1^2 = \frac{1}{2} \cdot 1 \cdot (-4)^2 = 8 \text{ J}$
- $K_{\text{μετά}} = \frac{1}{2} \cdot m_1 \cdot u^2 = \frac{1}{2} \cdot 1 \cdot (-6)^2 = 18 \text{ J}$
- $\Delta K_1 = K_{\text{μετά}} - K_{\text{πριν}} = 18 \text{ J} - 8 \text{ J} = 10 \text{ J}$
- $\Delta K_1 \% = \frac{\Delta K_1}{K_{\text{πριν}}} \cdot 100\% = \frac{10}{8} \cdot 100\% = 125\%$